

E ACTION SI 332 AC
E ACTION SI 620 AC
E ACTION SI 1012 AC

E ACTION MI 332 AC
E ACTION MI 632 AC
E ACTION MI 1020 AC



Motore tubolare

IT - Istruzioni ed avvertenze per l'installazione e l'uso

AVVERTENZE GENERALI: SICUREZZA - INSTALLAZIONE - USO (istruzioni originali in italiano)

ATTENZIONE Istruzioni importanti per la sicurezza. Seguire tutte le istruzioni poiché l'installazione non corretta può causare gravi danni

ATTENZIONE Istruzioni importanti per la sicurezza. Per la sicurezza delle persone è importante seguire queste istruzioni. Conservare queste istruzioni

- Prima di iniziare l'installazione verificare le "Caratteristiche tecniche del prodotto", in particolare se il presente prodotto è adatto ad automatizzare la vostra parte guidata. Se non è adatto, NON procedere all'installazione
- Il prodotto non può essere utilizzato prima di aver effettuato la messa in servizio come specificato nel capitolo "Collaudo e messa in servizio"

ATTENZIONE Secondo la più recente legislazione europea, la realizzazione di un'automazione deve rispettare le norme armonizzate previste dalla Direttiva Macchine in vigore, che consentono di dichiarare la presunta conformità dell'automazione. In considerazione di ciò, tutte le operazioni di allacciamento alla rete elettrica, di collaudo, di messa in servizio e di manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente!

- Prima di procedere con l'installazione del prodotto, verificare che tutto il materiale da utilizzare sia in ottimo stato ed adeguato all'uso
- Il prodotto non è destinato a essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza
- I bambini non devono giocare con l'apparecchio
- Non permettere ai bambini di giocare con i dispositivi di comando del prodotto. Tenere i telecomandi lontano dai bambini

ATTENZIONE Al fine di evitare ogni pericolo dovuto al riarmo accidentale del dispositivo termico di interruzione, questo apparecchio non deve essere alimentato con un dispositivo di manovra esterno, quale un temporizzatore, oppure essere connesso a un circuito che viene regolarmente alimentato o disalimentato dal servizio

- Nella rete di alimentazione dell'impianto prevedere un dispositivo di disconnessione (non in dotazione) con una distanza di apertura dei contatti che consenta la disconnessione completa nelle condizioni dettate dalla categoria di sovratensione III
- Durante l'installazione maneggiare con cura il prodotto evitando schiacciamenti, urti, cadute o contatto con liquidi di qualsiasi natura. Non mettere il prodotto vicino a fonti di calore, né esporlo a fiamme libere. Tutte queste azioni possono danneggiarlo ed essere causa di malfunzionamenti o situazioni di pericolo. Se questo accade, sospendere immediatamente l'installazione e rivolgersi al Servizio Assistenza
- Il produttore non si assume alcuna responsabilità per danni patrimoniali, a cose o a persone derivanti dalla non osservanza delle istruzioni di montaggio. In questi casi è esclusa la garanzia per difetti materiali
- Il livello di pressione acustica dell'emissione ponderata A è inferiore a 70 dB(A)
- La pulizia e la manutenzione destinata ad essere effettuata dall'utilizzatore non deve essere effettuata da bambini senza sorveglianza
- Prima degli interventi sull'impianto (manutenzione, pulizia), disconnettere sempre il prodotto dalla rete di alimentazione
- Verificare frequentemente l'impianto, in particolare controllare i cavi, le molle e i supporti per rilevare eventuali sbilanciamenti e segni di usura o danni. Non usare se è necessaria una riparazione o una regolazione, poiché un guasto all'installazione o un bilanciamento dell'automazione non corretto possono provocare lesioni
- Il materiale dell'imballo del prodotto deve essere smaltito nel pieno rispetto della normativa locale
- Tra le parti azionate e gli oggetti fissi deve essere rispettata una distanza di almeno 0,4 m
- La scritta sui motori tubolari può essere coperta dopo il montaggio
- Motore con cavo di alimentazione **fisso**: il cavo di alimentazione **non può essere sostituito**. Se il cavo è danneggiato, l'apparecchio deve essere rottamato
- Motore con cavo di alimentazione **estraibile** con connettore dedicato: se il cavo di alimentazione è danneggiato, esso **deve essere sostituito** dal costruttore o dal suo servizio assistenza tecnica o comunque da una persona con qualifica similare, in modo da prevenire ogni rischio
- Fare attenzione alla tapparella in movimento e mantenersi lontano sino a che la tapparella non sia completamente abbassata
- Fare attenzione quando si aziona il dispositivo di rilascio manuale in quanto una tapparella alzata può cadere rapidamente se le molle sono deboli o rotte
- Non azionare la tenda per esterno quando nelle vicinanze si stanno effettuando operazioni di manutenzione, quali la pulitura delle finestre
- Scollegare la tenda per esterno dall'alimentazione quando nelle vicinanze si stanno effettuando operazioni di manutenzione, quali la pulitura delle finestre. Avvertenza per "tenda con comando automatico"

AVVERTENZE INSTALLAZIONE

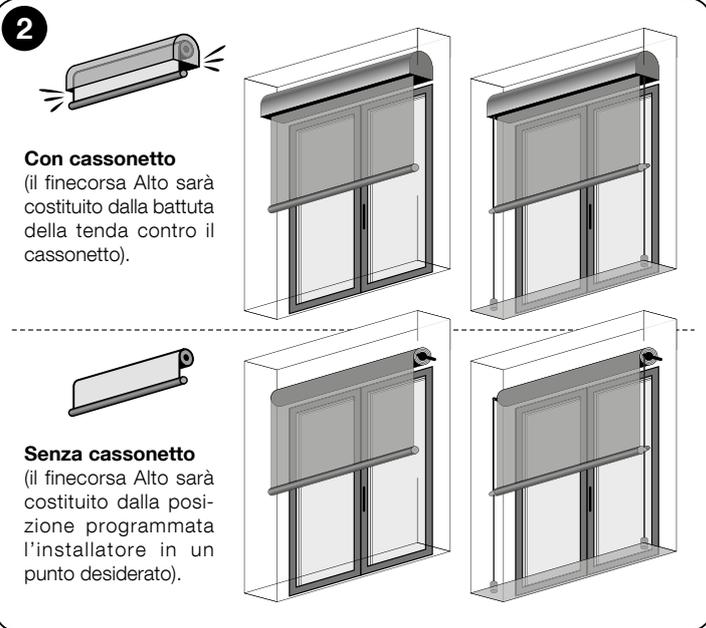
- Prima di installare il motore di movimentazione, bisogna togliere ogni cavo inutile e mettere fuori servizio ogni apparecchiatura che non sia necessaria per il funzionamento motorizzato
- Installare l'organo di manovra per il rilascio manuale ad un'altezza inferiore a 1,8 m
NOTA: se removibile, l'organo di manovra dovrebbe essere tenuto nelle immediate vicinanze della porta
- Assicurarsi che gli elementi di comando siano tenuti lontani dagli organi in movimento consentendone comunque una visione diretta. L'organo di manovra di un interruttore tenuto chiuso manualmente deve essere in una posizione che sia visibile dalla parte guidata ma lontana dalle parti in movimento. Deve essere installato a un'altezza minima di 1,5 m
- I dispositivi di comando fissi devono essere installati in modo che siano visibili
- Per motori di movimentazione che consentono accesso a parti in movimento non protette dopo che sono state installate, tali parti devono essere installate a un'altezza superiore a 2,5 m al di sopra del pavimento o al di sopra di un altro livello che possa consentirne l'accesso

1 DESCRIZIONE DEL PRODOTTO E DESTINAZIONE D'USO

Il presente prodotto è un motore tubolare che consente di automatizzare una tenda a rullo da interno, o uno schermo solare da interno, o un'apparecchiatura avvolgibile simile (fig. 2). È vietato qualsiasi altro uso! Il produttore non risponde dei danni derivanti da un uso improprio del prodotto, rispetto a quanto descritto in questo manuale.

Il prodotto ha le seguenti caratteristiche funzionali:

- è alimentato dalla rete elettrica (consultare i dati nella targa del motore);
- si installa all'interno del rullo avvolgitore; la parte del motore che sporge dal rullo (testa elettronica) si fissa al soffitto o alla parete con apposite staffe di supporto (non presenti nella confezione);
- integra una centrale di comando con tecnologia ad encoder che garantisce il controllo elettronico del movimento e la precisione dei finecorsa;
- può essere programmato con una pulsantiera a parete oppure con il programmatore TTU (fig. 5). Questi accessori non sono presenti nella confezione;
- può essere comandato con una pulsantiera a parete collegata via cavo (vedere la fig. 4). Si consiglia l'utilizzo di un interruttore stabile o instabile, a pulsanti interbloccati (accessorio non presente nella confezione);
- può muovere la tenda in salita o in discesa, può fermarla nel finecorsa Alto "0", nel finecorsa Basso "1" o in altre posizioni intermedie (posizioni "H");
- garantisce la medesima velocità con tende di diverso peso;
- garantisce la medesima velocità in salita e in discesa;
- è dotato di accelerazione e decelerazione del movimento, rispettivamente all'inizio e alla fine della manovra;
- è dotato di un sistema di sicurezza che rileva la presenza di un ostacolo lungo la corsa della tenda, bloccando subito la manovra in atto ed eseguendo una breve inversione del movimento. Lo stesso sistema interviene automaticamente anche al termine della manovra di Salita (solo se il finecorsa Alto "0" è costituito dal cassonetto o da altro fermo meccanico), per attenuare l'impatto della tenda contro il cassonetto e per allentare la trazione esercitata dal motore sul telo, quando la tenda è ferma nel finecorsa Alto "0".
- permette la regolazione fine e accurata dei finecorsa tramite i pulsanti presenti sulla testa del motore;
- integra un Led che segnala lo stato del sistema ed eventuali malfunzionamenti;
- è dotato di un "protettore termico" che, in caso di surriscaldamento dovuto a un uso continuo dell'automazione oltre il limite consentito (consultare il capitolo "Caratteristiche tecniche"), interrompe automaticamente l'alimentazione elettrica e la ripristina quando la temperatura rientra nella norma;
- è disponibile in varie versioni, ciascuna con una determinata coppia motore (consultare i dati nella targa del motore).



- per l'utilizzazione dell'automazione, ad installazione conclusa è possibile usare una pulsantiera con qualsiasi funzionamento meccanico dei pulsanti, **escluso il funzionamento che permette di premere contemporaneamente i due pulsanti**;
- per il comando di un singolo motore può essere installata soltanto una singola pulsantiera;
- per il comando di più motori collegati in parallelo (massimo 8 motori) può essere installata soltanto una singola pulsantiera;
- per la riservatezza dell'automazione si consiglia di installare la pulsantiera in un luogo non accessibile alle persone non autorizzate;
- installare la pulsantiera in un luogo dal quale si vede la tenda;
- installare la pulsantiera lontano dalle parti in movimento della tenda;
- installare la pulsantiera sul lato della tenda in cui sono presenti il cavo elettrico proveniente dal motore, e il cavo di alimentazione proveniente dalla rete elettrica (fig. 3-i);
- installare la pulsantiera ad un'altezza di almeno 1,5 m dal pavimento.

2 INSTALLAZIONE DEL MOTORE E DEGLI ACCESSORI

2.1 - Verifiche preliminari all'installazione e limiti d'impiego

- Verificare l'integrità del prodotto subito dopo averlo estratto dall'imballo.
- Accertarsi che la coppia, la velocità di rotazione e il tempo di funzionamento del presente motore siano idonei ad automatizzare la vostra tenda. In particolare, **non installare il motore se la sua coppia è maggiore di quella necessaria a muovere la vostra tenda**. Per scegliere il motore adatto alle caratteristiche tecniche della vostra tenda fare riferimento alla "Guida alla scelta del motore", presente nel catalogo prodotti "Nice Screen", consultabile anche nel web www.niceforyou.com.
- Verificare il diametro del rullo avvolgitore. Questo deve essere scelto in base alla coppia del motore, nel modo seguente:
 - per i motori con taglia "S" ($\varnothing = 35$ mm), il diametro interno minimo del rullo avvolgitore deve essere di 40 mm;
 - per i motori con taglia "M" ($\varnothing = 45$ mm), il diametro interno minimo del rullo avvolgitore deve essere di 52 mm.
- Ulteriori limiti d'impiego sono contenuti nei capitoli 1, 2 e nelle caratteristiche tecniche presenti sulla targa del motore.

2.2 - Assemblaggio e installazione del motore tubolare

Attenzione! – Prima di procedere leggere attentamente le avvertenze. L'installazione non corretta può causare gravi ferite.

Per assemblare e installare il motore fare riferimento alla fig. 3 (gli accessori presenti nella fig. 3 non sono inclusi nella confezione). Per scegliere la corona del finecorsa (fig. 3-a), la ruota di trascinarsi (fig. 3-b), la staffa di fissaggio del motore (fig. 3-f), oppure per scegliere ulteriori cavi (eventualmente di lunghezza diversa), consultare il catalogo prodotti "Nice Screen", presente anche nel web www.niceforyou.com.

2.3 - Installazione di una pulsantiera a parete

Installare sulla parete una pulsantiera di comando, osservando le seguenti avvertenze:

- per l'uso corrente dell'automazione è necessario installare una pulsantiera con 2 pulsanti: uno per la Salita e uno per la Discesa;

3 COLLEGAMENTI ELETTRICI E PRIMA ACCENSIONE

3.1 - Collegamento del motore alla rete elettrica e a una pulsantiera di comando

Per collegare il motore all'alimentazione e a una pulsantiera di comando(*), fare riferimento alla fig. 4. Il cavo di collegamento in dotazione ha quattro conduttori:

CAVO "A" (riferimento alla fig. 4)		
Conduttore	Colore	Collegamento
A1	Marrone	Fase elettrica di salita / discesa.
A2	Nero	Fase elettrica di salita / discesa.
A3	Blu	Comune (di solito collegato al Neutro).
A4	Giallo-verde	Terra (collegamento equipotenziale di protezione).

(* Nota – Poiché le successive operazioni di installazione e programmazione del motore devono essere eseguite con il programmatore "TTU" (fig. 5), si consiglia il collegamento definitivo della pulsantiera soltanto al termine di queste operazioni.

AVVERTENZE:

- Un collegamento errato può provocare guasti o situazioni di pericolo; quindi, rispettare scrupolosamente le istruzioni di questo paragrafo.
- I collegamenti elettrici devono essere effettuati soltanto dopo aver installato il motore e gli accessori compatibili previsti.
- Il motore deve essere alimentato attraverso un collegamento permanente alla rete elettrica.
- Il cavo di alimentazione si connette al motore tramite un connettore; questo è estraibile (fig. 3-h) e permette l'eventuale sostituzione del cavo (fare riferimento al catalogo prodotti "Nice Screen", presente anche nel web www.niceforyou.com).

3.2 - Installazione dei dispositivi di protezione all'interno della rete di alimentazione elettrica

In conformità alle regole di installazione elettrica, nella rete che alimenta il motore è necessario prevedere un dispositivo di protezione contro il corto circuito e un dispositivo di sconnessione dalla rete elettrica (i due dispositivi non sono presenti nella confezione). **Attenzione! – Il dispositivo di sconnessione deve avere una distanza di apertura tra i contatti, tale da consentire la disconnessione**

completa dell'alimentazione, nelle condizioni stabilite dalla categoria di sovratensione III.

Il dispositivo di sconnessione deve essere collocato in vista dell'automazione e, se non è visibile, deve prevedere un sistema che blocca un'eventuale riconnessione accidentale o non autorizzata dell'alimentazione, al fine di scongiurare qualsiasi pericolo.

3.3 - Abbinamento del movimento di Salita e Discesa ai rispettivi pulsanti di comando (▲ e ▼)

Al termine dei collegamenti, alimentare il motore e comandare qualche manovra(*) per verificare se i movimenti di Salita e Discesa della tenda sono correttamente abbinati ai rispettivi simboli ▲ e ▼ presenti sui pulsanti di comando. Se non è così, modificare il collegamento della pulsantiera invertendo tra loro i conduttori Marrone e Nero.

(*) **Nota** – Quando i finecorsa Alto e Basso non sono ancora programmati la tenda può essere comandata soltanto con "l'uomo presente", cioè l'utente deve mantenere alimentato il motore con il pulsante di comando, fino a quando la tenda raggiunge la posizione desiderata. Per fermare la manovra l'utente deve togliere l'alimentazione al motore nel momento desiderato, rilasciando il pulsante di comando.

4 PROGRAMMAZIONI E REGOLAZIONI

4.1 - Avvertenze generali all'esecuzione delle procedure

- Tutte le operazioni di programmazione e regolazione devono essere effettuate con il programmatore TTU di Nice (fig. 5). In alternativa è possibile usare anche una pulsantiera a due pulsanti, purché questa permetta di premere contemporaneamente i due pulsanti e che permetta ai pulsanti di tornare nella posizione precedente, quando vengono rilasciati.
- La regolazione dei finecorsa deve essere fatta dopo aver installato il motore nella tenda e averlo collegato all'alimentazione.
- Prima di iniziare una qualsiasi procedura di programmazione si consiglia di portare la tenda a circa metà corsa o, comunque, lontana dai finecorsa Alto e Basso.
- Rispettare rigorosamente i limiti di tempo indicati nelle procedure.
- Durante la programmazione il motore esegue un determinato numero di **brevi movimenti**, come "risposta" al comando inviato dall'installatore. È importante contare questi movimenti, senza considerare la direzione nella quale vengono eseguiti. I movimenti sono indicati nelle procedure con un numero seguito dal simbolo ▲▼.
- Il sistema elettronico che controlla il movimento della tenda in ogni istante, è in grado di fermare autonomamente il motore quando la tenda raggiunge una determinata posizione (o "quota") programmata dall'installatore. Le posizioni sono illustrate nella fig. 6 e sono:

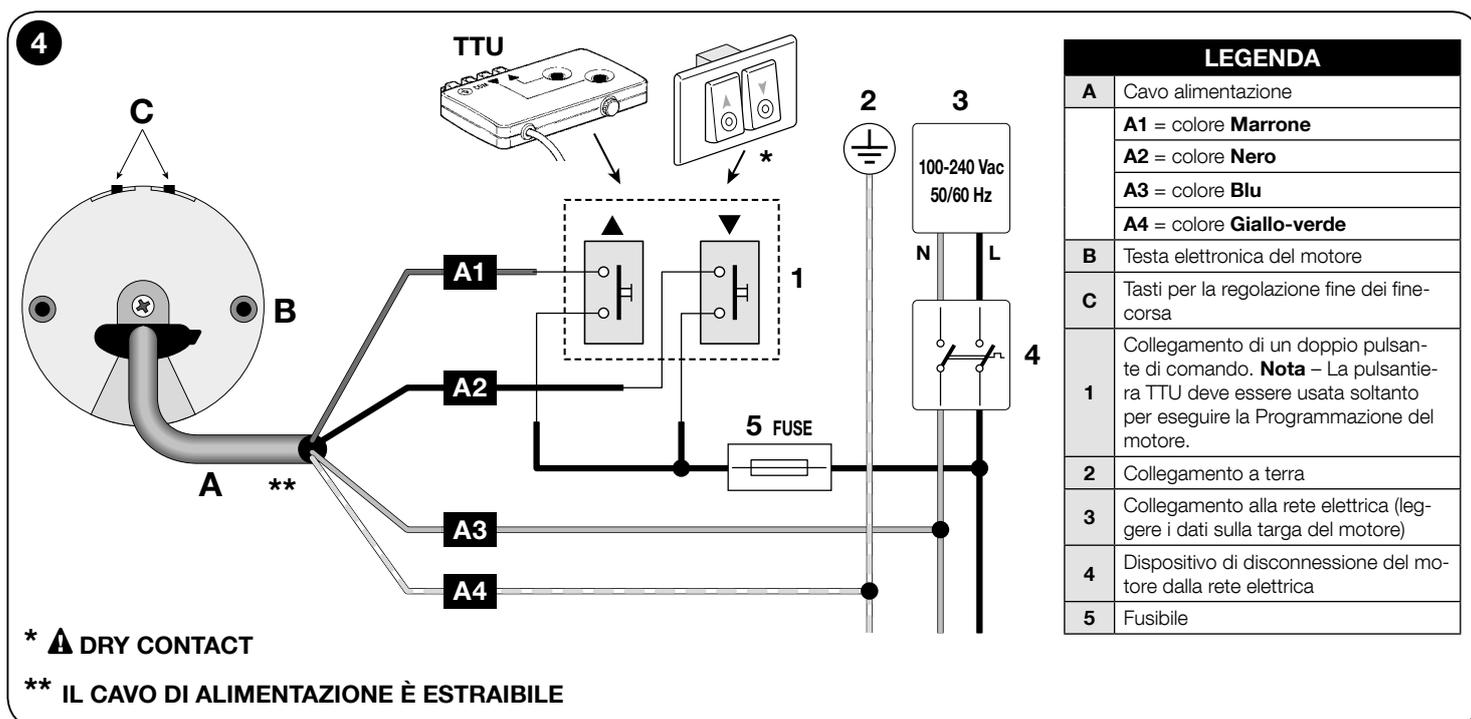
posizione "0" = finecorsa ALTO (tenda totalmente arrotolata);

posizione "1" = finecorsa BASSO (tenda totalmente srotolata).

La **posizione "H"** (chiamata anche "posizionamento intermedio") è un punto qualsiasi, compreso tra la posizione "0" e la posizione "1", nel quale l'utente può fermare la tenda manualmente, rilasciando il pulsante che sta usando in quel momento per comandare la manovra in corso (Salita o Discesa).

4.1.1 - Segnalazioni eseguite dal motore

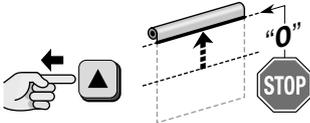
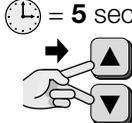
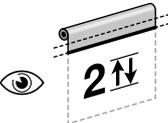
- ☐ **All'inizio di una manovra il motore esegue 1 brevissima interruzione del movimento e poi lo riprende concludendo la manovra** = è memorizzato solo 1 finecorsa.
- ☐ **All'inizio di una manovra il motore esegue 2 brevissime interruzioni del movimento e poi lo riprende concludendo la manovra** = nessun finecorsa memorizzato.
- ☐ **Mantenendo premuto il pulsante di comando (modalità "Uomo presente") il movimento parte ma si interrompe poco dopo, senza concludere la manovra** = cancellare tutta la memoria del motore (procedura A.5) e programmare di nuovo i finecorsa "0" e "1".

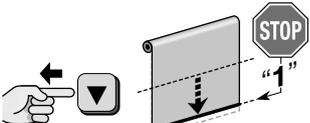
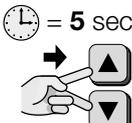
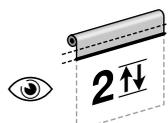


A.1 - Programmazione MANUALE del finecorsa ALTO ("0") e BASSO ("1")

NOTE E AVVERTENZE

- L'uso di questa procedura è obbligatorio soltanto per le tende sprovviste di blocco meccanico nel finecorsa Alto.
- Se i finecorsa sono già stati programmati e si desidera modificarli con la presente procedura è necessario sapere che: occorre cancellare prima i finecorsa precedenti (uno o entrambi), usando la procedura A.5.
- Dopo la programmazione dei finecorsa il tasto ▲ comanderà la manovra di **Salita** e il tasto ▼ comanderà la manovra di **Discesa**. Il movimento della tenda verrà limitato dai finecorsa (Alto "0" e Basso "1") programmati dall'installatore.

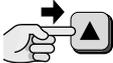
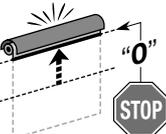
1		2				→ 3
Comandare una manovra di SALITA → 						
Mantenere premuto il tasto ... (Nota - durante il movimento, 2 brevi interruzioni segnalano che non è memorizzato nessun finecorsa).	attendere rilasciare il tasto appena la tenda raggiunge la quota "0" desiderata (finecorsa ALTO).	Mantenere premuti contemporaneamente i due tasti;	rilasciarli dopo 5 secondi ;	contare 2 movimenti.	

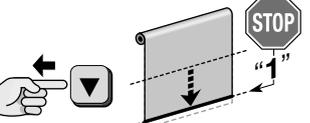
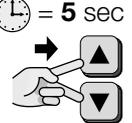
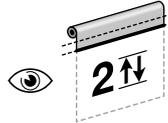
3		4				fine
Comandare una manovra di DISCESA → 						
Mantenere premuto il tasto ... (Nota - durante il movimento, 1 breve interruzione segnala che è memorizzato un singolo finecorsa).	attendere ...	rilasciare il tasto appena la tenda raggiunge la quota "1" desiderata (finecorsa BASSO).	Mantenere premuti contemporaneamente i due tasti;	rilasciarli dopo 5 secondi ;	contare 2 movimenti.	

A.2 - Programmazione SEMIAUTOMATICA del finecorsa ALTO ("0") e BASSO ("1")

NOTE E AVVERTENZE

- Usare questa procedura soltanto per le tende provviste di blocco meccanico nel finecorsa Alto "0".
- Se i finecorsa sono già stati programmati e si desidera modificarli con la presente procedura è necessario sapere che: occorre cancellare prima i finecorsa precedenti (uno o entrambi), usando la procedura A.5.
- Dopo la programmazione dei finecorsa la tenda potrà essere comandata con un semplice impulso sui tasti del dispositivo di comando. Il movimento in Salita verrà limitato dall'impatto della tenda contro il blocco meccanico (cassonetto) presente nel finecorsa Alto "0". Ad ogni impatto la quota di questo finecorsa verrà aggiornata automaticamente dalla funzione "auto-aggiornamento dei finecorsa" (paragrafo 5.3). Invece, il movimento in Discesa verrà limitato dal finecorsa Basso "1" (finecorsa stabilito dall'installatore in un punto desiderato).

1		2			
Comandare una manovra di SALITA → 					
Mantenere premuto il tasto ... (Nota - durante il movimento, 2 brevi interruzioni segnalano che non è memorizzato nessun finecorsa).	Attendere che la tenda venga fermata dall'impatto contro il cassonetto (= finecorsa ALTO = quota "0");	rilasciare il tasto.			

2		3				fine
Comandare una manovra di DISCESA → 						
Mantenere premuto il tasto ... (Nota - durante il movimento, 1 breve interruzione segnala che è memorizzato un singolo finecorsa).	attendere ...	rilasciare il tasto appena la tenda raggiunge la quota "1" desiderata (finecorsa BASSO).	Mantenere premuti contemporaneamente i due tasti;	rilasciarli dopo 5 secondi ;	contare 2 movimenti.	

Nota - Le programmazioni devono essere eseguite per mezzo programmatore NICE cod. TTU o pulsantiera generica a doppio pulsante senza interblocco.

A.3 - Regolazione della sensibilità del motore ad un ostacolo

NOTE E AVVERTENZE

- Questa procedura consente di attivare, regolare o disattivare il sistema di sicurezza che: **a) rileva la presenza di un ostacolo** lungo la corsa della tenda; **b) allenta la trazione del motore sulla tenda** quando questa è ferma nel finecorsa Alto "0" (solo se in questo finecorsa è presente il cassonetto o altro fermo meccanico).
- La procedura regola **il limite della forza di traino** che il motore può esercitare sulla tenda, nel tentativo di svincolarla, quando questa viene frenata improvvisamente da un ostacolo o da un attrito. Allo stesso tempo, **se il finecorsa Alto "0" è costituito dal cassonetto o da altro fermo meccanico**, il sistema utilizza lo stesso valore impostato con questa procedura, per attenuare l'impatto della tenda contro il cassonetto e per allentare la trazione esercitata dal motore sul telo, quando la tenda è ferma nel finecorsa Alto "0".
- Sono disponibili le seguenti opzioni:
 - **sensibilità MINIMA** – questa impostazione è attiva soltanto durante la salita della tenda. Il motore eroga molta forza e riesce spesso a svincolare la tenda, anche quando si ha una variazione di carico dovuta ad attriti minimi o ad ostacoli di peso contenuto.
 - **sensibilità ULTRA** – questa impostazione è attiva sia durante la salita sia durante la discesa della tenda. Dopo la sua programmazione è necessario effettuare subito una manovra completa di salita e discesa per rendere pienamente operativa la funzione. Durante queste manovre il motore esegue una mappatura del carico istantaneo presente in ogni punto della corsa della tenda e imposta automaticamente la sensibilità massima ottenibile con le caratteristiche della tenda installata.
 - **sensibilità ULTRA con breve inversione** – questa impostazione funziona come la "sensibilità ULTRA". In più, se viene rilevato un ostacolo durante la manovra di discesa, il motore esegue una breve inversione per poter liberare l'ostacolo.
 - **sensibilità DISATTIVATA** – questa impostazione disattiva il sistema di sicurezza (impostazione di fabbrica).

1					2 continua →
					Scegliere l'opzione desiderata e programmarla come segue →
Mantenere premuti contemporaneamente i due tasti	contare 2 movimenti	attendere senza rilasciare i due tasti	contare 3 movimenti;	rilasciare subito soltanto il pulsante ▲; il tasto ▼ deve rimanere premuto.	

→ 2		3 fine	
	4 OPZIONI: 1 pressione = imposta la sensibilità MINIMA 2 pressioni = imposta la sensibilità ULTRA 3 pressioni = imposta la sensibilità ULTRA, con breve inversione 5 pressioni = imposta la sensibilità DISATTIVATA (Default)		
Premere e rilasciare il tasto lo stesso numero di volte indicato nell'opzione scelta.		dopo circa 7 secondi il motore esegue un numero di movimenti uguale al numero di impulsi digitati;	rilasciare anche il tasto ▼.

A.4 - Regolazione accurata delle quote per il finecorsa ALTO ("0") e BASSO ("1")

NOTE E AVVERTENZE

- La regolazione può essere effettuata in qualsiasi momento, purché i finecorsa siano già stati programmati.
- La procedura che segue descrive la regolazione del **finecorsa Alto "0"**. **Per regolare il finecorsa Basso "1": (al passo 1) comandare una manovra di DISCESA** (anziché di Salita); **(al passo 2) regolare la quota del finecorsa "1"** (anziché la quota del finecorsa "0"); **(al passo 3) come nella figura in basso**.
- Se si usa una **pulsantiera con pulsanti instabili**, nel **Passo 1** è necessario mantenere premuto il pulsante fino al termine della procedura (questo serve a mantenere alimentato il motore durante la regolazione).

1		2		→ 3
Comandare una manovra di SALITA →			Regolare la quota del finecorsa "0" →	
Mantenere premuto il tasto.	Attendere che la manovra termini nel finecorsa "0" e rilasciare il tasto.			Dare degli impulsi sui tasti, fino ad ottenere la quota desiderata. Nota – Ogni scatto del motore equivale a una rotazione di circa 2°.

3			fine
Mantenere premuto uno dei due tasti;	rilasciarlo dopo 5 secondi ;		contare 3 movimenti.

A.5 - Cancellazione TOTALE o PARZIALE della memoria

NOTE E AVVERTENZE

- Se nell'esecuzione della procedura viene scelta l'opzione "5 pressioni = cancella TUTTA LA MEMORIA", il sistema ripristina i valori di fabbrica cancellando le quote di finecorsa "0" e "1" e tutti gli altri dati presenti nella memoria del motore.
- Se nell'esecuzione della procedura viene scelta l'opzione "5 pressioni = cancella TUTTA LA MEMORIA", successivamente, durante l'uso dell'automazione, quando si comanda una manovra di Salita o di Discesa la tenda esegue prima **2 brevi movimenti** (= nessun finecorsa programmato) e poi la manovra comandata.
- Se nell'esecuzione della procedura viene scelta l'opzione "3 pressioni", successivamente, durante l'uso dell'automazione, quando si comanda una manovra di Salita o di Discesa la tenda esegue prima **1 breve movimento** (= un singolo finecorsa programmato) e poi la manovra comandata.

1	2	→ 3
<ul style="list-style-type: none"> • Se si desidera cancellare un singolo finecorsa, portare la tenda nel finecorsa da cancellare. • Se si desidera cancellare tutta la memoria del motore, portare la tenda a circa metà corsa. 	Mantenere premuti contemporaneamente i due tasti	contare 2 movimenti; rilasciare subito soltanto il pulsante ▼; il tasto ▲ deve rimanere premuto.

3	<p>Scegliere l'opzione desiderata ed eseguire la cancellazione come segue →</p>	<p>Opzione A: 3 pressioni = cancella il SINGOLO FINECORSIA selezionato al punto 1</p> <p>Opzione B: 5 pressioni = cancella TUTTA LA MEMORIA</p>
	Premere e rilasciare il tasto come indicato nell'opzione scelta	

opzione - A	3	4 fine
	<p>(x 3)</p> <p>7 sec.</p> <p>Premere e rilasciare il tasto</p>	<p>dopo circa 7 secondi il motore esegue 2 brevissime interruzioni</p> <p>rilasciare anche il tasto ▲.</p>
opzione - B	3	4 fine
	<p>(x 5)</p> <p>7 sec.</p> <p>Premere e rilasciare il tasto</p>	<p>dopo circa 7 secondi il motore esegue 1 brevissima interruzione</p> <p>rilasciare anche il tasto ▲.</p>

A.6 - PROGRAMMAZIONE ALTERNATIVA realizzata con uno smartphone dotato della tecnologia "NFC" (Near Field Communication)

NOTE E AVVERTENZE • La programmazione con la tecnologia "NFC" non è ancora disponibile sul presente motore. Per maggiori informazioni rivolgersi al Centro di Assistenza tecnica di Nice.

Utilizzando uno smartphone dotato della tecnologia NFC e un'applicazione software prodotta da Nice (da installare nello smartphone), sarà possibile configurare i motori prima di installarli, anche senza la necessità di alimentarli. Inoltre sarà possibile eseguire una diagnostica hardware e software del motore, anche se questo fosse danneggiato.

5.1 - Funzione "Rilevamento ostacolo"

Se questa funzione è attiva (procedura A.3) interviene automaticamente quando il movimento della tenda (in salita o in discesa) viene frenato improvvisamente da un ostacolo (un oggetto, una persona). In questi casi il motore blocca subito la manovra in atto ed esegue una breve inversione del movimento.

5.2 - Possibilità di riottimizzare i finecorsa

In molti casi può accadere che nei giorni successivi all'installazione le quote dei finecorsa si spostino di qualche millimetro o centimetro. La causa di ciò può essere un assestamento dei materiali di cui è fatta la tenda o della struttura; questo genera spesso degli afflosciamenti del telo o dei disallineamenti antiestetici rispetto ad eventuali tende vicine. In questi casi, se la testa del motore è accessibile, è possibile eseguire in modo semplice, una riottimizzazione di uno o di entrambi i finecorsa, tramite la procedura A.4.

5.3 - Funzione di "Auto-aggiornamento dei finecorsa"

Attenzione! – La funzione è disponibile soltanto se i finecorsa sono stati programmati con la procedura Semiautomatica (paragrafo A.2). La funzione non è disattivabile.

Durante l'uso quotidiano dell'automazione la funzione si attiva automaticamente durante una manovra di salita, nell'impatto della tenda contro il cassonetto o altro blocco meccanico (finecorsa Alto "0"). Ad ogni impatto la funzione misura di nuovo la posizione del finecorsa Alto e memorizza il nuovo valore sostituendolo a quello precedente. Nel tempo, questa azione permette di compensare gli allungamenti o gli accorciamenti della struttura dovuti all'usura e agli sbalzi termici, consentendo alla tenda di terminare la manovra di salita nel finecorsa Alto, sempre in modo preciso.

5.4 - Massimo ciclo di lavoro continuo (funzione "protezione termica")

Questo motore è progettato per l'impiego residenziale e, dunque, per un uso discontinuo. In caso di un uso prolungato, oltre i limiti prefissati (leggere il capitolo "Caratteristiche tecniche"), per proteggere il motore da un eccessivo surriscaldamento, il sistema impedisce automaticamente ulteriori manovre fino a quando la temperatura rientra nei limiti.

5.5 - Funzione di diagnostica e allarme

Sulla testa del motore è presente un Led che segnala gli stati di allarme (con **luce rossa**) e gli stati di installazione (con **luce verde**). Nel caso in cui c'è da segnalare contemporaneamente uno stato di allarme e uno stato di installazione, il sistema dà sempre priorità allo stato di allarme. Per comprendere il significato delle segnalazioni luminose leggere la **Tabella A**. **Attenzione!** – Se si stanno eseguendo le programmazioni con il programmatore TTU (fig. 5) oppure si sta usando una **pulsantiera con pulsanti instabili**, per osservare il lampeggio dei Led è necessario mantenere premuto un pulsante fino al termine della procedura (questo serve a mantenere alimentato il motore durante l'osservazione).

TABELLA A – Segnalazioni del Led (sulla testa del motore)	
LED VERDE	Significato
0 lampeggi	= 2 finecorsa programmati.
1 lampeggi	= 1 finecorsa programmato.
2 lampeggi	= nessun finecorsa programmato.
LED ROSSO	Significato
0 lampeggi	= nessun errore.
acceso fisso	= errore grave - 1 (motore danneggiato: rivolgersi al Servizio di assistenza tecnica).
1 lampeggi	= protezione termica in atto.
2 lampeggi	= l'ultima manovra è stata interrotta automaticamente per l'intervento della funzione "Rilevamento ostacolo".
3 lampeggi	= carico troppo elevato rispetto ai valori di etichetta del motore.
4 lampeggi	= errore grave - 2.
5 lampeggi	= errore grave - 3.
6 lampeggi	= errore grave - 4 (temperatura dei circuiti di controllo oltre il limite).
7 lampeggi	= errore grave - 5 (malfunzionamento del freno).
8 lampeggi	= errore grave - 6 (malfunzionamento del freno).
9 lampeggi	= errore grave - 7.
10 lampeggi	= errore grave - 8.
11 lampeggi	= errore grave - 9.

Il motore replica la segnalazione sullo stato dell'installazione effettuando alcuni movimenti nel momento in cui viene comandata una manovra. Per comprendere il significato di questi movimenti leggere la **Tabella B**.

TABELLA B – Segnalazioni con i movimenti	
N° MOVIMENTI	Significato
0 movimenti	= 2 finecorsa programmati.
1 movimento	= 1 finecorsa programmato.
2 movimenti	= nessun finecorsa programmato.
3 movimenti	= errore grave nella memoria del motore.

Cosa fare se... (guida alla soluzione dei problemi)

In generale, per identificare con maggior precisione il tipo di problema, leggere la **Tabella A** (e **B**), nel paragrafo 5.5.

- Q Dando alimentazione a una fase elettrica, il motore non si muove:**
Escludendo la possibilità che sia in atto la protezione termica, per la quale basta aspettare che il motore si raffreddi, verificare che la tensione di rete corrisponda ai dati riportati nel capitolo "Caratteristiche tecniche", misurando la tensione elettrica tra il conduttore "comune" e quello della fase elettrica alimentata. Se il problema persiste, scollegare il cavo di alimentazione dal motore (fig. 4-i) e ricollegarlo.
- Q Inviando un comando di salita, il motore non parte:**
Questo può succedere se la tenda si trova in vicinanza del finecorsa Alto ("0"). In questo caso occorre prima far scendere la tenda per un breve tratto e poi dare di nuovo il comando di salita.
- Q Il sistema opera nella condizione di emergenza con "l'uomo presente":**
– Verificare se il motore ha subito qualche shock elettrico o meccanico, di forte entità.
– Verificare che ogni parte del motore sia ancora integra.
– Cancellare il finecorsa alto ("0") e basso ("1") e programmarli di nuovo.
- Q Fermata involontaria del movimento della tenda (falso ostacolo):**
Dato il comando alla tenda, se questa si ferma durante la corsa in un punto qualsiasi, senza un apparente motivo (per un falso ostacolo), si consiglia di:
– regolare il livello di sensibilità all'ostacolo (procedura A.3), aumentando la forza. Se questo non fosse sufficiente,
– cancellare i finecorsa (procedura A.5) e programmare di nuovo i finecorsa.

Smaltimento del prodotto

Come per le operazioni d'installazione, anche al termine della vita di questo prodotto, le operazioni di smantellamento devono essere eseguite da personale qualificato. Questo prodotto è costituito da vari tipi di materiali: alcuni possono essere riciclati, altri devono essere smaltiti. Informatevi sui sistemi di riciclaggio o smaltimento previsti dai regolamenti vigenti sul vostro territorio, per questa categoria di prodotto. **Attenzione!** – alcune parti del prodotto possono contenere sostanze inquinanti o pericolose che, se disperse nell'ambiente, potrebbero provocare effetti dannosi sull'ambiente stesso e sulla salute umana. Come indicato dal simbolo a lato, è vietato gettare questo prodotto nei rifiuti domestici. Eseguire quindi la "raccolta separata" per lo smaltimento, secondo i metodi previsti dai regolamenti vigenti sul vostro territorio, oppure riconsegnare il prodotto al venditore nel momento dell'acquisto di un nuovo prodotto equivalente. **Attenzione!** – i regolamenti vigenti a livello locale possono prevedere pesanti sanzioni in caso di smaltimento abusivo di questo prodotto.



Il materiale dell'imballo del prodotto deve essere smaltito nel pieno rispetto della normativa locale.

Caratteristiche tecniche

Fare riferimento ai dati riportati sulla targa del motore.

Note: • Tutte le caratteristiche tecniche riportate, sono riferite ad una temperatura ambientale di 20°C (± 5°C). • Nice S.p.a. si riserva il diritto di apportare modifiche al prodotto, in qualsiasi momento lo riterrà necessario, mantenendone la stessa destinazione d'uso e le stesse funzionalità.

Dichiarazione UE di conformità

Nota: il contenuto di questa dichiarazione corrisponde a quanto dichiarato nel documento ufficiale depositato presso la sede di Nice S.p.a., e in particolare, alla sua ultima revisione disponibile prima della stampa di questo manuale. Il testo qui presente è stato riadattato per motivi editoriali. Copia della dichiarazione originale può essere richiesta a Nice S.p.a. (TV) I.

Numero dichiarazione: **541/Era INN Action S_M**

Revisione: **2**

Lingua: **IT**

Nome produttore: NICE S.p.A.

Indirizzo: Via Pezza Alta N°13, 31046 Rustignè di Oderzo (TV) Italy

Persona autorizzata a costituire la documentazione tecnica: NICE S.p.A.

Tipo di prodotto: Motore tubolare per tende a rullo, schermi solari e avvolgibili similari da interno

Modello / Tipo: E ACTION SI 332 AC, E ACTION SI 620 AC, E ACTION SI 1012 AC, E ACTION MI 332 AC, E ACTION MI 632 AC,
E ACTION MI 1012 AC

Accessori: -

Il sottoscritto Roberto Griffa in qualità di Amministratore Delegato, dichiara sotto la propria responsabilità che il prodotto sopra indicato risulta conforme alle disposizioni imposte dalle seguenti direttive:

- DIRETTIVA 2014/35/UE (LVD) EN 60335-1:2012+A11:2014
EN 62233:2008
EN 60335-2-97:2006+A11:2008+A2:2010+A12:2015
- DIRETTIVA 2014/30/UE (EMC) EN 55014-1:2006+A1:2009+A2:2011
EN 55014-2:2015
EN 61000-3-2:2014
EN 61000-3-3:2013

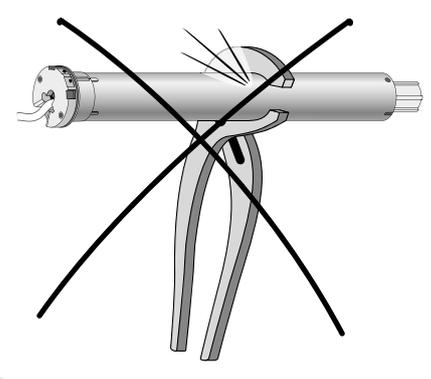
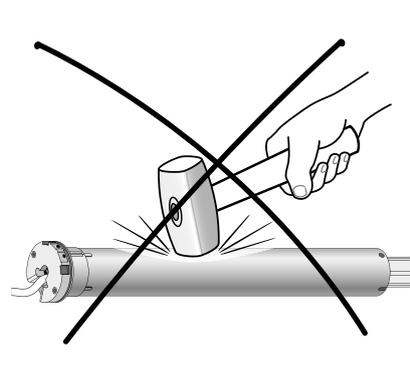
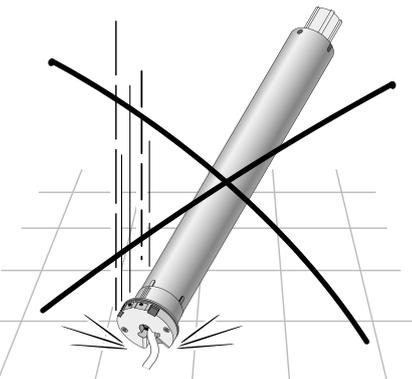
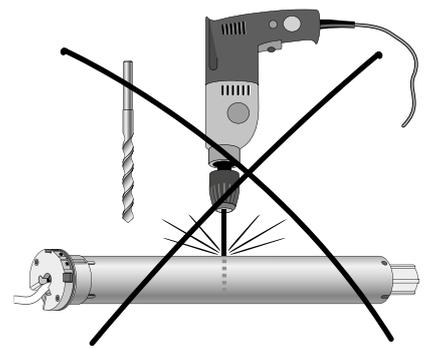
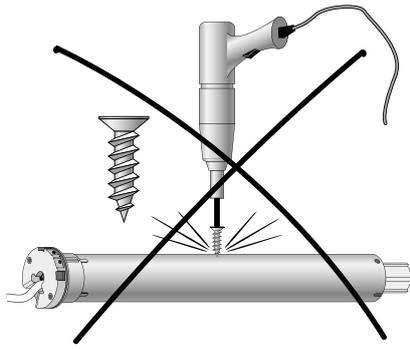
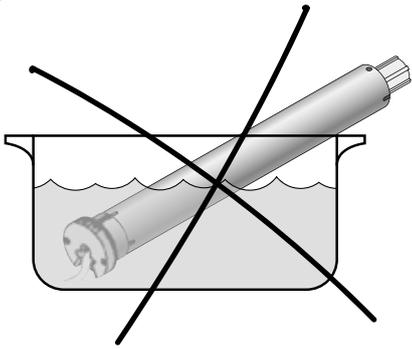
Oderzo, 12/07/2017

Ing. Roberto Griffa
(Amministratore Delegato)

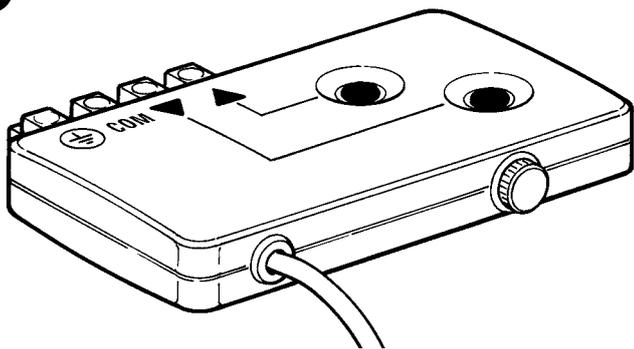


Appendice

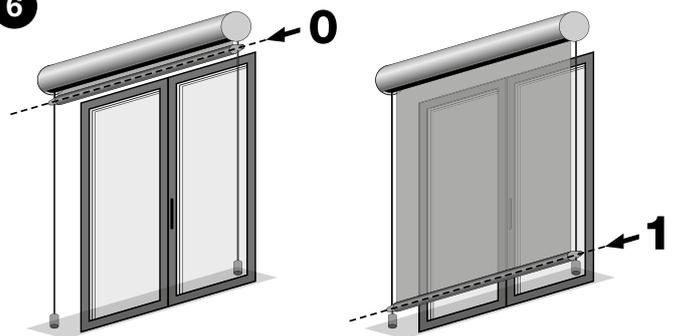
1



5

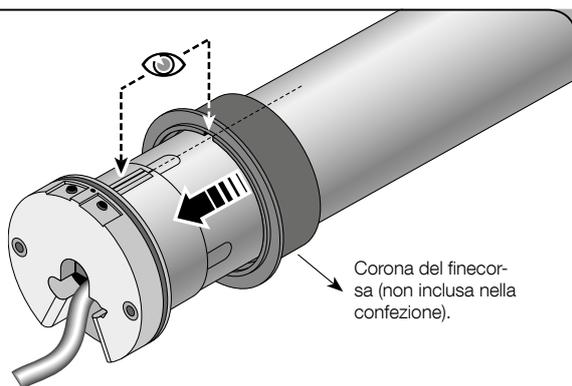


6

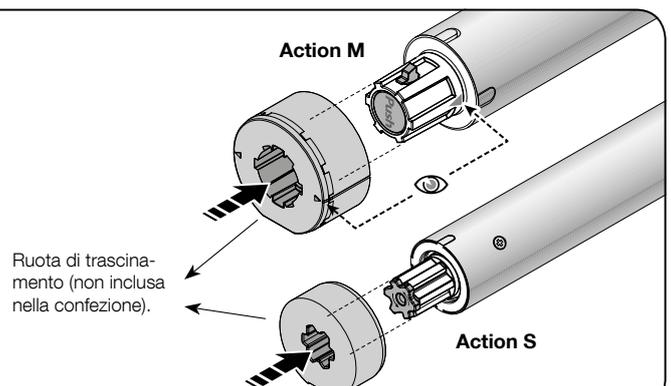


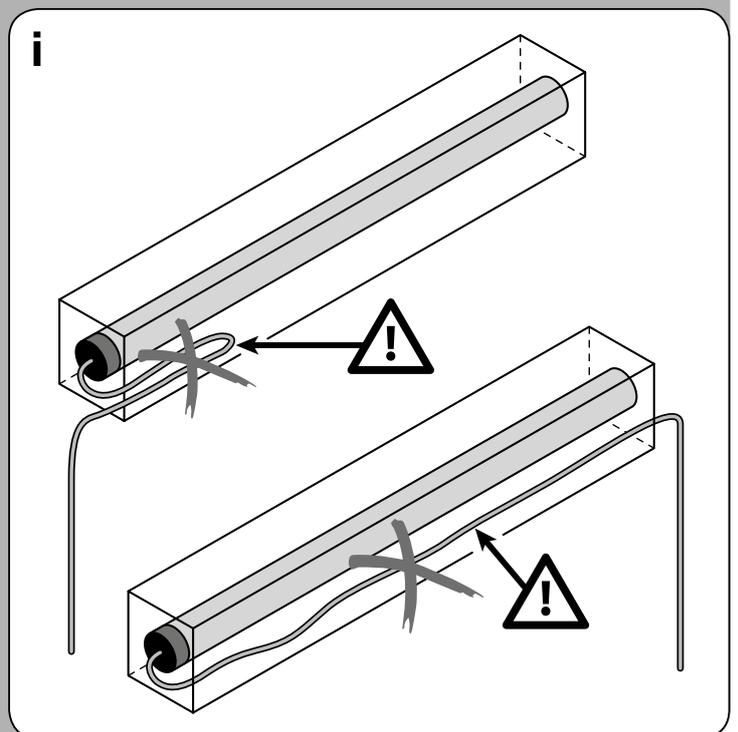
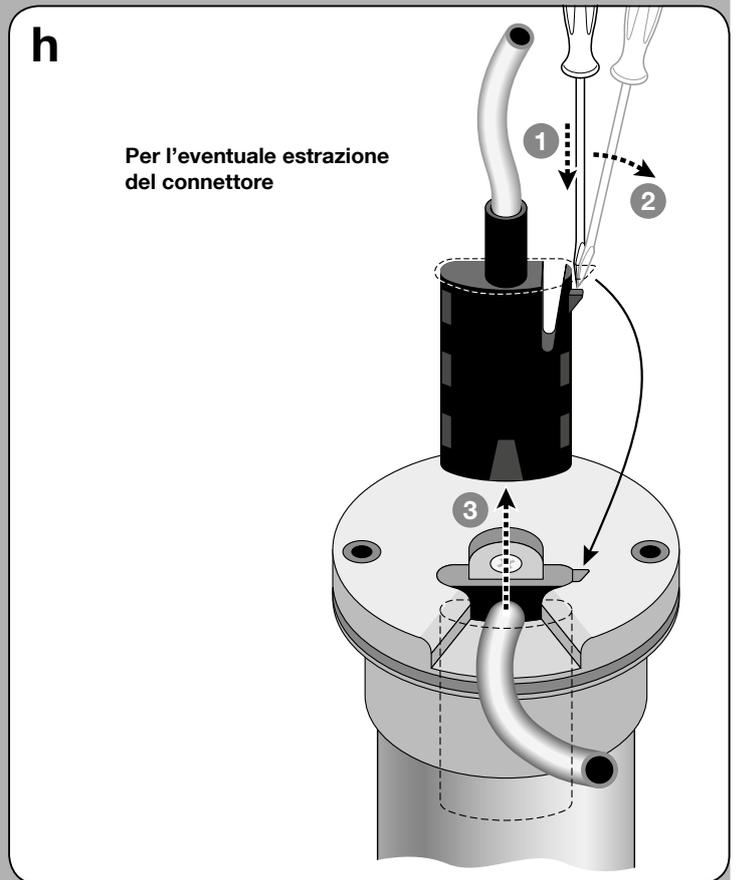
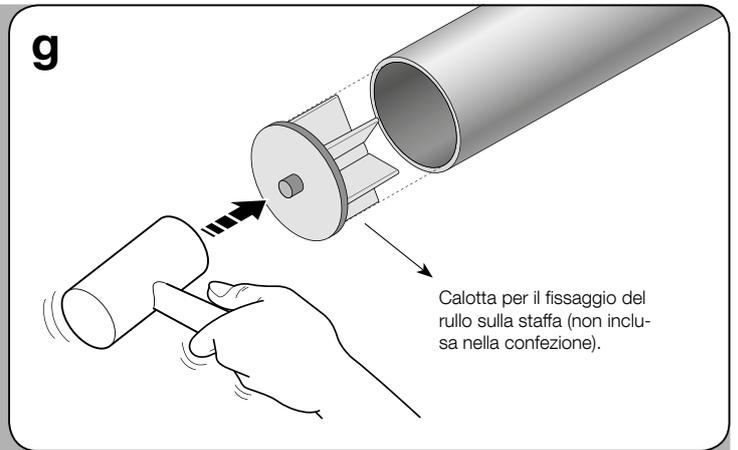
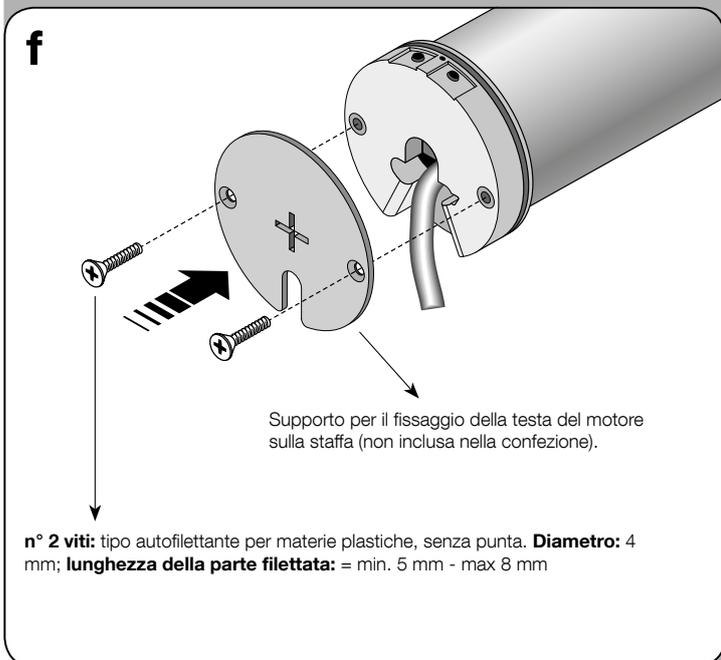
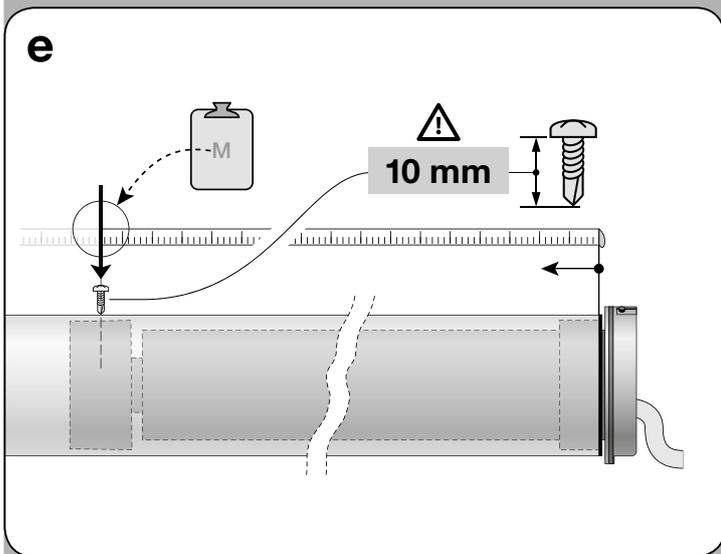
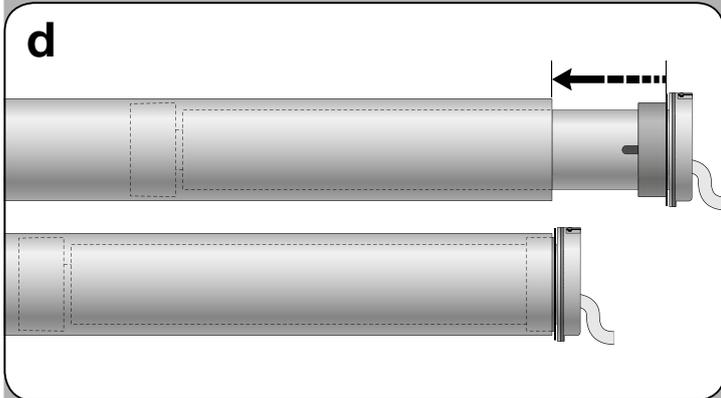
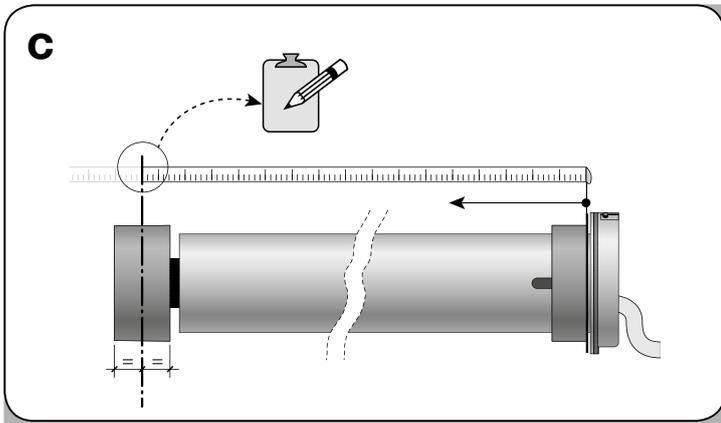
3

a



b







Nice SpA
Oderzo TV Italia
info@niceforyou.com

www.niceforyou.com