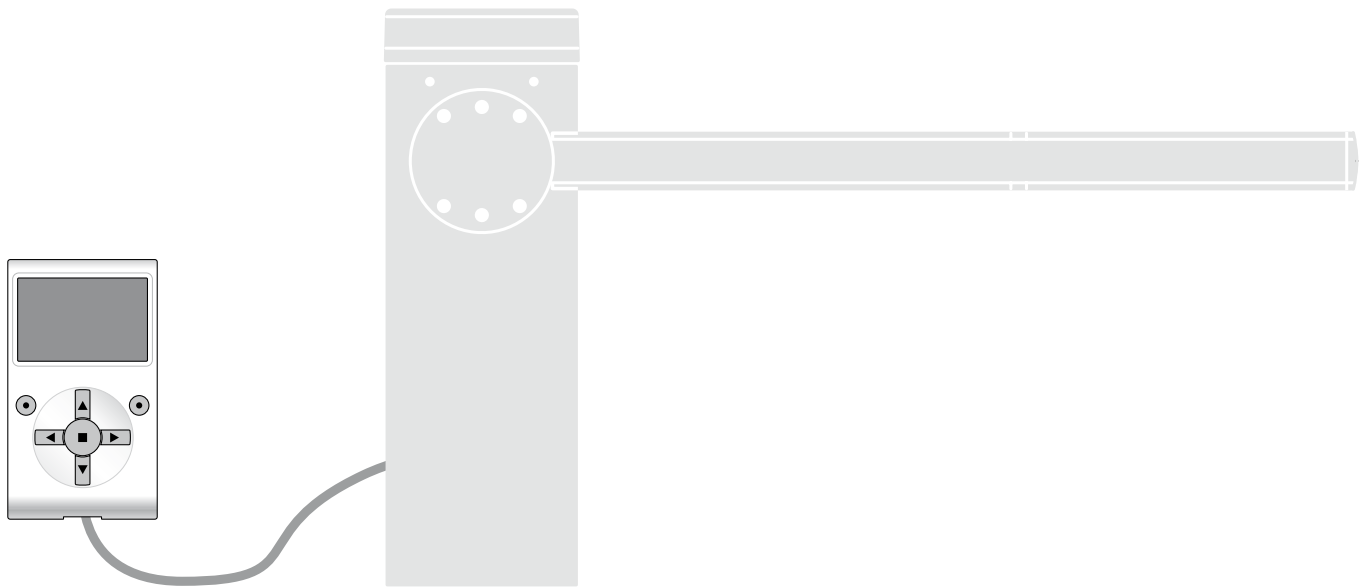


MBar / LBar **CE**



Functies die geprogrammeerd kunnen worden

met behulp van de programmeereenheid Oview

GEMEENSCHAPPELIJKE FUNCTIES

naam

Deze parameter maakt het mogelijk een andere naam dan de originele aan de automatisering toe te kennen, om de identificatie ervan te vergemakkelijken (bijv. "poort noordzijde").

De naam mag uit maximaal 24 tekens bestaan, inclusief spaties.

geheel

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 63, de in de fabriek ingestelde waarde is "0".

Het geheel is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten, om de "homezone" ervan aan te geven. Vervolgens zal het tijdens het gebruik van de automatiseringen binnen een samengestelde installatie mogelijk zijn alle inrichtingen met hetzelfde geheelnummer tegelijkertijd aan te sturen.

adres

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 128, de in de fabriek ingestelde waarde is 2 voor de ontvangers en 3 voor de besturings-eenheden.

Het adres is een nummer dat verplicht moet worden toegekend aan iedere reductiemotor, ontvanger of andere inrichting die in een BusT4-netwerk kan worden aangesloten, om deze inrichting te onderscheiden van de andere inrichtingen van een **geheel**. Het is dus noodzakelijk dat de inrichtingen van een geheel allemaal een verschillend adres hebben.

groep

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 1 en 14 of op "Geen", de in de fabriek ingestelde waarde is "Geen".

Deze functie maakt het mogelijk om aan een inrichting die moet worden aangestuurd (bijvoorbeeld een reductiemotor of een andere inrichting die in een BusT4 netwerk kan worden aangesloten), een nummer toe te kennen dat aangeeft dat de inrichting in kwestie tot een bepaalde "aansturingsgroep" behoort.

Van een groep kunnen meerdere inrichtingen deel uitmaken, die ook tot verschillende **gehelen** kunnen behoren. Er kunnen maximaal 14 groepen met inrichtingen worden aangemaakt, en eenzelfde inrichting kan in 4 verschillende groepen worden opgenomen.

In een netwerk met verschillende inrichtingen maakt deze functie het mogelijk:

- tegelijkertijd verschillende in een **groep** opgenomen inrichtingen aan te sturen, ook als deze tot verschillende **gehelen** behoren;
- één enkele ontvanger, geïnstalleerd in een van de tot de groep behorende inrichtingen, gebruiken om alle inrichtingen die van deze groep deel uitmaken, aan te sturen.

firmware-versie (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan de firmware-versie van een inrichting worden weergegeven.

hardware-versie (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan de hardware-versie van een inrichting worden weergegeven.

serienummer (kan niet gewijzigd worden)

Met deze functie kan het serienummer, dat een inrichting op eenduidige wijze identificeert, worden weergegeven. Dit nummer is voor elk inrichting anders, ook als de inrichtingen van hetzelfde model zijn.

wachtwoordbeheer

Deze functie is nuttig om de toegang tot alle of enkele van de programmeerfuncties van een inrichting door onbevoegde personen te beperken. Als een inrichting door een wachtwoord is beschermd, is het om een programmeersessie te kunnen beginnen noodzakelijk eerst een "log in" procedure uit te voeren en na afloop van de sessie een "log out" procedure. *Opmerking – de "log out" procedure maakt het mogelijk de toegang aan onbevoegde personen te ontzeggen door het bestaande wachtwoord opnieuw te activeren. **Let op!** – Bij het programmeren van het wachtwoord in meerdere inrichtingen (bijvoorbeeld in de Oview, in de besturingseenheid, in de ontvanger enz.) verdient het aanbeveling één wachtwoord te gebruiken dat voor alle inrichtingen gelijk is, met inbegrip van de Oview. Op die manier voorkomt u dat er tijdens het gebruik van de Oview of de hiermee verbonden software bij iedere verandering van inrichting een nieuwe "log in" procedure moet worden uitgevoerd.*

In de inrichtingen (inclusief de Oview) kunnen twee soorten wachtwoorden geprogrammeerd worden:

- het **gebruikerswachtwoord**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.
- het **installateurswachtwoord**, dat uit maximaal 6 alfanumerieke tekens bestaat. **Let op!** – Gebruik geen hoofdletters.

FUNCTIES BESTURINGSEENHEID

Installatie

Bluebus zoeken (0x0a)

Deze functie maakt het mogelijk de leerprocedure van de met de ingang Bluebus en de ingang ALT van de besturingseenheid van een automatisering verbonden inrichtingen te activeren. **Belangrijk** – Om het zoeken van de inrichtingen te activeren moet u op de toets "Start" drukken.

Afstandswaarden zoeken

Deze functie maakt het mogelijk de afstand tussen de eindpositie van de sluitbeweging en de eindpositie van de openingsbeweging te meten (traject van de slagboom). De besturingseenheid heeft deze maat nodig om de afstandswaarden te bepalen van de punten waarop de slagboom zijn beweging begint te vertragen, gedurende het uitvoeren van een manoeuvre, om de afstandswaarde van de gedeeltelijke opening te bepalen. **Belangrijk** – Om het zoeken naar afstandswaarden te activeren, moet u op de toets "Start" drukken.

Programmering posities

• omgekeerde draairichting (0xa3)

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF" (standaard draairichting van de motor, de sluiting van de slagboom is in de fabriek naar links ingesteld). De functie maakt het mogelijk de draairichting van de motor van een automatisering te programmeren; met andere woorden: ze maakt het mogelijk de openingsmanoeuvre te verwisselen voor de sluitingsmanoeuvre. **Belangrijk** – Als deze functie geactiveerd wordt, moeten de afstandswaarden opnieuw in het geheugen worden opgeslagen.

• positie initiële vertraging opening (0x32)

Deze functie wordt uitgedrukt in graden. Met deze functie is het mogelijk de positie te programmeren waarop de slagboom moet beginnen te versnellen gedurende de openingsmanoeuvre. U dient de gewenste afstandswaarde in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK".

• vertraging in openingsbeweging (0x24)

Deze functie wordt uitgedrukt in graden. Met deze functie is het mogelijk de afstandswaarde te programmeren van het punt waarop de slagboom zijn beweging moet beginnen te vertragen alvorens de eindpositie te bereiken, gedurende de openingsmanoeuvre. U dient de gewenste afstandswaarde in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK". **Belangrijk** – De afstandswaarde van de vertraging hangt ook af van de snelheid waarmee de manoeuvre wordt uitgevoerd en van de uitbalancerings van de slagboom.

• gedeeltelijke opening 1 (0x1b)

Deze functie wordt uitgedrukt in graden. Met deze functie is het mogelijk de afstandswaarde te programmeren van het punt waarop de slagboom zijn beweging moet blokkeren (gedeeltelijke opening), gedurende de openingsmanoeuvre. U dient de gewenste afstandswaarde in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK".

• positie initiële vertraging sluiting (0x33)

Deze functie wordt uitgedrukt in graden. Met deze functie is het mogelijk de positie te programmeren waarop de slagboom moet beginnen te versnellen gedurende de sluitingsmanoeuvre. U dient de gewenste afstandswaarde in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK".

• vertraging in sluitbeweging (0x25)

Deze functie wordt uitgedrukt in graden. Met deze functie is het mogelijk de afstandswaarde te programmeren van het punt waarop de slagboom zijn beweging moet beginnen te vertragen alvorens de eindpositie te bereiken, gedurende de sluitmanoeuvre. U dient de gewenste afstandswaarde in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK". **Belangrijk** – De afstandswaarde van de vertraging hangt ook af van de snelheid waarmee de manoeuvre wordt uitgevoerd en van de uitbalancerings van de slagboom.

Niveau van de reminrichting (0x35)

Met deze functie is het mogelijk de intensiteit van de remming tijdens de vertraging bij het openen en sluiten onafhankelijk in te stellen. Ze wordt uitgedrukt in niveaus gaande van 0 (geen remming) tot 9 (maximale remming). De fabrieksinstelling is afhankelijk van de versie van de slagboom. Om het remniveau te programmeren, moet de manoeuvre worden geselecteerd (1 opening of 2 sluiting) met behulp van de toetsen < en >; daarna wordt met de toetsen \wedge en \vee het niveau ingesteld. U dient het gewenste niveau in het geheugen op te slaan met behulp van de toets "OK".

Belangrijk – De intensiteit van de remming hangt ook af van de snelheid tijdens de manoeuvre en van de afstandswaarde van de vertraging.

Slavemodus (0x98)

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Bij twee slagbomen die tegenover elkaar zijn opgesteld en synchroon moeten werken, moet de ene werken als hoofdslagboom (Master) en de andere als ondergeschikte slagboom (Slave). Om deze configuratie te realiseren, moet de Mastermotor ingesteld zijn op "OFF" en de Slavemotor op "ON".

Belangrijk – Indien de programmeereenheid Oview zou worden gebruikt, moet de parameter "Geheel" of "Adres" van een van de 2 slagbomen worden gewijzigd voordat de Master-Slave-kabel wordt aangesloten. Dit om te vermijden dat de 2 besturingseenheden gelijktijdig zouden communiceren met de programmeereenheid Oview.

Wissen van gegevens (0x0c)

Met deze functie is het mogelijk de configuratie van een besturingseenheid en de in deze eenheid opgeslagen gegevens te wissen. Hiervoor kunt u kiezen uit een reeks van items:

- afstandswaarden** – hiermee wist u alle opgeslagen afstandswaarden;
- Bluebus-inrichtingen** – hiermee wist u de configuratie van de Bluebus-inrichtingen en van de STOP-ingang;
- functiewaarden** – hiermee wist u alle waarden en instellingen van de door de besturingseenheid voorziene functies;
- alles** – hiermee wist u alle gegevens die aanwezig zijn in het geheugen van de besturingseenheid, met uitzondering van de gereserveerde parameters: geheel, adres, hardwareversie, serienummer. Verder worden de defaultwaarden in functie van het type slagboom geladen.

Versie slagboom (code 0x03)

Deze 'read only'-parameter geeft de versie van de slagboom die aangesloten is op de besturingseenheid. Ofwel:

- 3m: versie M-Bar 3m
- 5m: versie M-Bar 5m
- 7m: versie M-Bar 7m
- 9m: versie L-Bar 9m

Basisparameters**Automatische sluiting (0x80)**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Deze functie maakt het mogelijk in de besturingseenheid van de automatisering de automatische sluiting te activeren, aan het eind van een openingsmanoeuvre. Als de functie actief is (ON), zal na afloop van de in de functie "pauzetijd" geprogrammeerde wachttijd de automatische sluitmanoeuvre beginnen. Als de functie niet actief is (OFF), is de werking van de besturingseenheid van het "semi-automatische" type.

Pauzetijd (0x81)

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde van 0 tot 250 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 20 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een openingsmanoeuvre en het begin van een sluitmanoeuvre. **BELANGRIJK** – Deze functie heeft alleen effect als de functie "automatische sluiting" actief is.

Wissen pauzetijd (0x78)

Deze parameter laat toe te selecteren welke veiligheid op dat ogenblik de berekening van de pauzetijd wist. Daarbij kan worden gekozen uit:

- Fotocellen en Loop (0x40). Standaardinstelling.
- Alleen Loop (0x41).
- Alleen Fotocellen (0x42).

Hersluiten na foto (0x86)**• actief (0x84)**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". De functie maakt het mogelijk de slagboom alleen in de openingsstand te houden voor de tijd die nodig is om voertuigen of personen te laten passeren. Na het verstrijken van deze tijd wordt automatisch de sluitmanoeuvre geactiveerd, die op zijn beurt begint na een bepaalde tijd die geprogrammeerd wordt in de functie "wachttijd". **Belangrijk** – Wanneer de functie actief is (ON), zal de werking ervan variëren op basis van de parameter die is ingesteld in de functie "Automatische sluiting":

- met de functie "Automatische sluiting" **actief** (ON) zal het openingsmanoeuvre stoppen zo gauw de fotocellen niet meer verduisterd zijn en zal de besturingseenheid, op het moment dat de in de functie "wachttijd" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, het sluitmanoeuvre starten.

met de functie "Automatische sluiting" **niet actief** (OFF) zal de automatisering de openingsmanoeuvre volledig afmaken (ook als de fotocellen al eerder niet meer verduisterd zijn) en zal de besturingseenheid, op het moment dat de in de functie "wachttijd" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten.

Let op! – De functie "sluit na foto" wordt automatisch gedeactiveerd indien er gedurende de manoeuvre die aan de gang is een stopinstructie wordt verstuurd, die de manoeuvre blokkeert.

• modus (0x86)

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op "open tot deactivering". De functie biedt 2 werkingsmodi:

open helemaal – wanneer deze modus actief is, zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (focellen) in werking treden, een volledig openingsmanoeuvre beginnen uit te voeren. Als de veiligheidsinrichtingen in de tussentijd echter gedeactiveerd worden (niet langer verduisterd), zal de automatisering, nadat de in de functie "tijd vertraging sluiting" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, automatisch de sluitmanoeuvre starten;

open tot deactivering – wanneer deze modus actief is, zal de automatisering, indien gedurende een sluitmanoeuvre de veiligheidsinrichtingen (focellen) in werking treden, een openingsmanoeuvre beginnen uit te voeren die doorgaat tot de fotocellen gedeactiveerd (niet meer verduisterd) zijn. Op dit punt stopt de manoeuvre en zal de automatisering, nadat de in de functie "tijd vertraging sluiting" geprogrammeerde wachttijd is verstreken, de sluitmanoeuvre starten.

Opmerking – Als de "Automatische sluiting" niet actief is, schakelt de besturingseenheid over naar de modus "helemaal openen".

• Start hersluiten na foto (0x7a)

Deze parameter laat toe te selecteren welke veiligheid de hersluiting start na de tussenkomst. Daarbij kan worden gekozen uit:

- Fotocellen en Loop (0x40). Standaardinstelling.
- Alleen Loop (0x41).
- Alleen Fotocellen (0x42).

• wachttijd (0x85)

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van het openingsmanoeuvre en het begin van het sluitmanoeuvre.

Altijd sluiten (0x87)

• actief (0x88)

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Deze functie is nuttig in het geval van een stroomstoring, ook als slechts van korte duur is. Als de automatisering gedurende een openingsmanoeuvre namelijk blokkeert als gevolg van een stroomstoring en de functie **actief is** (ON), zal bij het terugkeren van de elektrische stroom de sluitmanoeuvre normaal worden uitgevoerd. Als de functie daarentegen **niet actief** (OFF) is, zal de automatisering op het moment dat de stroom terugkeert, geblokkeerd blijven. **Opmerking** – Om veiligheidsredenen zal, wanneer de functie actief is, de sluitmanoeuvre worden voorafgegaan door een wachttijd die geprogrammeerd wordt in de functie "tijd voorwaarschuwing".

• modus (0x8a)

Deze parameter is in de fabriek ingesteld op "sluit altijd". De functie biedt 2 werkingsmodi:

standaard – Zie voor deze modus de functie "actief" van het item "sluit altijd";

automatische sluiting behouden – Door deze modus te activeren, zijn er na een stroomstoring bij de terugkeer van de stroom twee situaties mogelijk: **a)** uitvoering van de automatische sluiting met inachtneming van de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd voorwaarschuwing", als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met het aftellen van bovengenoemde tijd; **b)** uitvoering van de sluitmanoeuvre als de automatisering op het moment van de stroomstoring bezig was met een automatische sluiting en de manoeuvre nog niet voltooid was.

Opmerking – Als de automatische sluiting vóór de stroomstoring geannuleerd werd (bijvoorbeeld door versturing van de instructie Alt), zal bij het terugkeren van de stroom de sluitmanoeuvre niet worden uitgevoerd.

• wachttijd (0x89)

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 20 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 5 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de wachttijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van het openingsmanoeuvre en het begin van het sluitmanoeuvre.

beheer kracht (0x47)

• openingskracht (0x4a)

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie van de slagboom. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht, die de motor gedurende een openingsmanoeuvre kan absorberen.

Belangrijk – Een te hoge waarde kan de reductiemotor beschadigen en leiden tot oververhitting van de besturingseenheid.

• kracht vertraging openen (0x4d)

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie van de slagboom. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan de reductiemotor beschadigen en leiden tot oververhitting van de besturingseenheid.

• sluitkracht (0x4b)

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie van de slagboom. Deze functie dient voor het instellen van de kracht die de motor kan absorberen gedurende een sluitmanoeuvre. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan de reductiemotor beschadigen en leiden tot oververhitting van de besturingseenheid.

• kracht vertraging sluiten (0x4e)

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 10% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie van de slagboom. Deze functie dient voor het instellen van de maximumlimiet van de kracht die de motor kan absorberen gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan de reductiemotor beschadigen en leiden tot oververhitting van de besturingseenheid.

• interventietijd (0x37)

Deze parameter regelt de interventietijd wanneer het ingestelde krachtniveau wordt overschreden. Hij wordt uitgedrukt in veelvouden van 30 ms en kan worden ingesteld tussen 6 (= 180 ms) en 32 (= 960 ms). Door deze waarde te verhogen, zal ook de interventietijd toenemen bij ampere-metrische detectie van de obstakels.

Beheer gevoeligheid (0x38)

De gevoeligheidsparameter heeft te maken met de encoder, en samen met de parameter kracht wordt hij gebruikt om de tijden voor detectie van een obstakel door een botsing te verminderen. Hoe hoger de gevoeligheid, des te korter is de toegestane tijd tussen een encoderimpuls en de volgende. Hoe lager de gevoeligheid, des te langer is de toegestane tijd tussen een encoderimpuls en de volgende.

• gevoeligheid openen (0x3a)

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 200 worden toegewezen die wordt gebruikt tijdens de openingsmanoeuvre; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan valse tussenkomsten genereren door trillingen van de slagboom.

• **gevoeligheid vertr. openen (0x3d)**

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 200 worden toegewezen die wordt gebruikt tijdens de vertragsmanoeuvre bij het openen; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan valse tussenkomsten genereren door trillingen van de slagboom.

• **gevoeligheid sluiten (0x3b)**

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 200 worden toegewezen die wordt gebruikt tijdens de sluitmanoeuvre; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan valse tussenkomsten genereren door trillingen van de slagboom.

• **gevoeligheid vertr. sluiten (0x3e)**

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 200 worden toegewezen die wordt gebruikt tijdens de vertragsmanoeuvre bij het sluiten; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. **Belangrijk** – Een te hoge waarde kan valse tussenkomsten genereren door trillingen van de slagboom.

Uitsluitingswaarde (0xa4)

Deze parameter wordt uitgedrukt in encoderimpulsen en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250; de in de fabriek ingestelde waarde is 5. **Opmerking** – De waarde "0" wordt beschouwd als de positie waarin de automatisering volledig gesloten is. Deze functie dient voor het programmeren van de maximumlimiet waarboven de besturingseenheid de door de functies voor obstakeldetectie (als deze actief zijn) voorziene omkeringsmanoeuvre automatisch uitsluit.

Beheer snelheid (0x40)

• **snelheid opening (0x42)**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 15% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een openingsmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – De instelling van deze parameter kan de sluitkracht beïnvloeden.

• **snelheid vertraging opening (0x45)**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 5% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een openingsmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – De instelling van deze parameter kan de sluitkracht beïnvloeden.

• **snelheid sluiting (0x43)**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 15% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende een sluitmanoeuvre dient te hebben. **Belangrijk** – De instelling van deze parameter kan de sluitkracht beïnvloeden.

• **snelheid vertraging sluiting (0x46)**

Deze parameter kan worden ingesteld op een waarde tussen 5% en 100%; de in de fabriek ingestelde waarde is afhankelijk van de versie. Deze functie dient voor het programmeren van de snelheid die de motor gedurende de vertragingfase van een sluitmanoeuvre dient te hebben.

Belangrijk – De instelling van deze parameter kan de sluitkracht beïnvloeden.

Bewegingsaanzet (0x8f)

• **actief (0x90)**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Wanneer u deze functie op "ON" instelt, worden de waarden voor de functies die betrekking hebben op de kracht en de snelheid van de motor verhoogd in overeenstemming met de parameter "modus", om de motor gedurende de beginfase van een manoeuvre meer vermogen te geven. Deze functie is nuttig wanneer er veel statische wrijving is (bijvoorbeeld wanneer de automatisering geblokkeerd wordt door sneeuw of ijs). **Opmerking** – Als de functie niet actief is (OFF), begint de openings- of sluitmanoeuvre met een geleidelijke versnelling.

• **modus (0xb0)**

Deze parameter is ingesteld op "handmatig". De bewegingsaanzet kan in 2 modi werken:

- handmatig*: de manoeuvre start met de parameters voor kracht en snelheid ingesteld op het maximum gedurende een periode gelijk aan de "tijd bewegingsaanzet".
- automatisch*: de manoeuvre start met de parameters voor kracht en snelheid ingesteld op het maximum totdat de besturingseenheid controleert of er 6 encoderimpulsen zijn uitgevoerd of er zich een interne time-out heeft voorgedaan.

• **tijd bewegingsaanzet (0x91)**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 5 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 2 sec. Met deze functie kunt u programmeren hoe lang de eerste bewegingsaanzet van de motor in handmatige modus duurt. **Belangrijk** – De functie heeft alleen effect wanneer de functie "bewegingsaanzet" actief is (ON) en de modus "handmatig" is.

Inbraakbeveiliging (0xec)

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON", activeert de besturingseenheid in sluitstand een sluiting als wordt vastgesteld dat de slagboom geforceerd is geopend. **Belangrijk** – Het sluitingsmanoeuvre gegenereerd door de inbraakbeveiliging moet binnen een vooraf ingestelde tijd voltooid zijn. Als deze tijdsperiode overschreden wordt, annuleert de besturingseenheid de functie tot het volgende manoeuvre.

Voorwaarschuwing (0x93)

• **actief (0x94)**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON", is het mogelijk de voorwaarschuwingstijd te activeren. Dit is de tijd die verstrijkt tussen de inschakeling van het signaleringsknipperlicht en het begin van een openings- of sluitmanoeuvre. Deze tijd is instelbaar en is nuttig om bijtijds een gevaarlijke situatie te signaleren. **Belangrijk** – Als deze functie niet actief is (OFF), zal de inschakeling van het signaleringsknipperlicht samenvallen met het begin van de manoeuvre.

• **tijd in opening (0x95)**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 3 sec. Met deze functie programmeert u de waarschuwingstijd die de nakende start van een openingsmanoeuvre aangeeft; deze tijd is gelinkt aan de functie "voorwaarschuwing".

• **tijd in sluiting (0x99)**

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 10 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 3 sec. Met deze functie programmeert u de waarschuwingstijd die de nakende start van het sluitmanoeuvre aangeeft; deze tijd is gelinkt aan de functie "voorwaarschuwing".

Stand-by (0x8b)

• **actief (0x8c)**

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door deze functie in te stellen op "ON", is het mogelijk het energieverbruik van de automatisering te beperken.

• **modus (0x8e)**
De functie biedt 3 werkingsmodi:

- veiligheidsinrichtingen** – Door deze modus in te stellen, zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by-tijd.
- (parameter programmeerbaar in de functie “wachttijd”), de zenders van de Bluebus-fotocellen en alle leds uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus-led, die echter veel langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.
- Bluebus** – Door deze modus in te stellen, zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by-tijd, de Bluebus-uitgang (de inrichtingen) en alle leds uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus-led, die echter veel langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden.
- alles** – Door deze modus in te stellen, zal de besturingseenheid, na afloop van een manoeuvre en na het verstrijken van de stand-by-tijd, de Bluebus-uitgang (de inrichtingen), enkele interne circuits en alle leds uitschakelen, met uitzondering van de Bluebus-led, die echter veel langzamer zal knipperen. **Opmerking** – Op het moment dat de besturingseenheid een instructie ontvangt, zal de normale werking van de automatisering (dus zonder gereduceerd energieverbruik) automatisch hervat worden. Het is raadzaam deze modus in te stellen als de slagboom gevoed wordt via Solemyo.

• **wachttijd (0x8d)**
Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 60 sec. Met deze functie kunt u programmeren hoeveel tijd er moet verstrijken tussen het einde van de uitvoering van een manoeuvre en het begin van de “stand-by”-functie, als deze laatste actief is (ON).

Blokkering automatisering (0x9a)
Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Door de waarde van deze functie op “ON” in te stellen, kan de werking van de automatisering gedeactiveerd worden. In dit geval zal geen enkele verstuurd instructie worden uitgevoerd, met uitzondering van de instructies “Stap-voor-stap hoge prioriteit”, “Deblokkeer”, “Deblokkeer en sluit” en “Deblokkeer en open”.

Blokkering toetsen (0x9c)
Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Met deze functie kan de werking van de toetsen op de besturingseenheid gedeactiveerd worden.

Waarde korte omkering (0x31)
Deze parameter wordt uitgedrukt in graden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 5 en 30; de in de fabriek ingestelde waarde is 15. Deze functie dient voor het programmeren van de manoeuvreerruimte van de korte omkering die de besturingseenheid aanstuurt als veiligheidsmanoeuvre na detectie van een obstakel of bij het versturen van een “stop”-instructie.

Modus noodsituatie (0xa8)
Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is “OFF”. Om deze functie te gebruiken, moeten de back-up-batterijen geïnstalleerd zijn. Door deze functie te activeren, voert de besturingseenheid bij verlies van de elektrische netvoeding een opening uit zonder inachtneming van de veiligheidsinrichtingen; deze toestand blijft behouden tot de stroom terugkeert. Zodra de netvoeding hersteld is, zal de slagboom opnieuw normaal werken.

Geavanceerde parameters

Onder dit item worden de instructies gegroepeerd die beschikbaar zijn voor en toegewezen kunnen worden aan de **ingangen 1 - 2 - 3 en Loop Detector** op de besturingseenheid van een automatisering. De instructies die voor elke ingang beschikbaar zijn, zijn beschreven in **Tabel 1**; de instructiecategorieën en de bijbehorende werkingsmodi zijn daarentegen beschreven in **Tabel 1a, 1b, 1c enz. Belangrijk – Opdat de besturingseenheid correct werkt, is het noodzakelijk dat aan de op een ingang geprogrammeerde instructie de bijbehorende instructiecategorie wordt toegewezen en, tot slot, de gewenste werkingsmodus.**

Om een ingang te configureren, voert u de volgende stappen uit:

01. In het gedeelte “Geavanceerde parameters” kiest u het item “configuratie ingangen” en vervolgens de ingang die u wilt programmeren. Kies de gewenste instructie en bevestig de keuze met “OK”.

02. Vervolgens selecteert u, nog steeds in het gedeelte “Geavanceerde parameters” het item “configuratie instructies” en kiest u de instructiecategorie die bij de eerder gekozen instructie hoort, in stap 01. Tot slot kiest u de gewenste werkingsmodus. Er zijn drie ingangen beschikbaar:

• **Ingang 1** (de gemeenschappelijke geleider van deze ingang is 24 V)

Met deze functie programmeert u de ingang 1 door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel 1 aan toe te kennen. De ingang 1 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “stap-voor-stap”, met de instructiecategorie “stap-voor-stap” en de werkingsmodus “open - stop - sluit - open”.

• **Ingang 2** (de gemeenschappelijke geleider van deze ingang is 12V)

Met deze functie programmeert u ingang 2 door er een instructie naar keuze uit de lijst van tabel 1 aan toe te kennen. De ingang 2 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “open” met de instructiecategorie “opening”, en de werkingsmodus “open - stop - open”.

• **Ingang 3** (de gemeenschappelijke geleider van deze ingang is 12V)

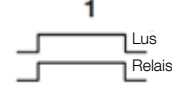
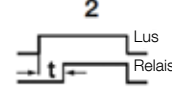
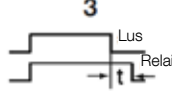
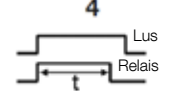
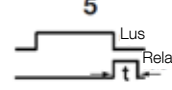
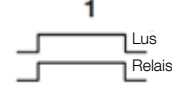
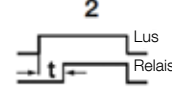
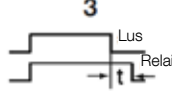
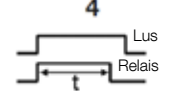
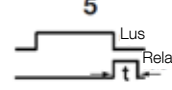
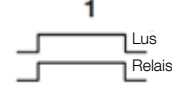
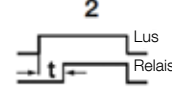
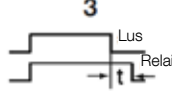
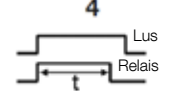
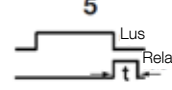
Met deze functie programmeert u de ingang 3 door er een instructie van uw keuze uit de lijst van tabel 1 aan toe te kennen. De ingang 3 is in de fabriek geprogrammeerd op de instructie “sluit” met de instructiecategorie “sluiting”, en de werkingsmodus “sluit - stop - sluit”.

TABEL 1: CONFIGURATIE INGANGEN

INSTRUCTIE	INSTRUCTIECATEGORIE	BESCHRIJVING
Geen instructie		Voert geen enkele instructie uit.
stap-voor-stap	Stap-voor-stap: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-A (“configuratie instructies” > “stap-voor-stap” > werkingsmodus ...)	Deze instructie is in de fabriek op de Ingang 1 geprogrammeerd, met de werkingsmodus “stap-voor-stap” en de instructiereeks “open - stop - sluit - open”. Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voor-ien is in de geprogrammeerde instructiereeks. Ingang geconfigureerd als normaal open.

Open gedeeltelijk 1	Gedeeltelijke opening: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-B ("configuratie instructies" > "gedeeltelijke opening" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openings- manoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie "gedeeltelijke opening 1" (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > gedeeltelijke opening 1). Ingang geconfigureerd als normaal open.
open	Opening: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-C ("configuratie instructies" > "opening" > werkingsmodus ...)	Deze instructie is in de fabriek geprogrammeerd op ingang 2, met werkingsmodus "open". Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openings- manoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie "open-ing" (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > opening). Ingang geconfigureerd als normaal open.
sluit	Sluiting: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-D ("configuratie instructies" > "sluiting" > werkingsmodus ...)	Deze instructie is in de fabriek op de Inga-ng 3 geprogrammeerd, met de werkingsmodus "sluit". Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluitmanoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie "sluiting" (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > sluiting). Ingang geconfigureerd als normaal open.
Stop	Stop: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-E ("configuratie instructies" > "stop" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk). Ingang geconfigureerd als normaal open.
Stap-voor-stap hoge prioriteit	Stap-voor-stap: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-A ("configuratie instructies" > "stap-voor-stap" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, ten opzichte van de volgorde van de manoeuvres die voorzien is in de geprogrammeerde instructiereeks. Belangrijk - Deze instructie wordt ook uitgevoerd als in de besturingseenheid de instructie "blokkeer" is ingesteld (zie Tabel 1). Ingang geconfigureerd als normaal open.
Open en blokkeer	Opening: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-C ("configuratie instructies" > "opening" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openings- manoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie "open-ing" (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > opening). Ingang geconfigureerd als normaal open.
Sluit en blokkeer	Sluiting: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-D ("configuratie instructies" > "sluiting" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de sluit- manoeuvre uitvoeren tot de waarde bereikt is die geprogrammeerd werd in de functie "sluit-ing" (Functies besturingseenheid > installatie > waarden > sluiting) en zal hij de automatisering vervolgens blokkeren. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Blokkeer		Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid blokkeren en geen enkele instructie meer uitvoeren, met uitzondering van de instructies "Stap-voor-stap hoge prioriteit", "Deblokkeer", "Deblokkeer en sluit" en "Deblokkeer en open". Ingang geconfigureerd als normaal open.
Deblokkeer		Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren en de normale werking hervatten (alle verstuurd instructies kunnen worden uitgevoerd). Ingang geconfigureerd als normaal open.
Gebruikerslicht timer		Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren. Het gebruikerslicht blijft actief gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd gebruikerslicht" (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > tijd gebruikerslicht). Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus "gebruikerslicht" geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > uitgang 1 (flash) > gebruikerslicht). Opmerking - Wanneer het gebruikerslicht al actief is en de instructie "gebruikerslicht timer" opnieuw wordt verstuurd, wordt de in de functie "tijd gebruikerslicht" geprogrammeerde tijd weer 'opgeladen'. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Gebruikerslicht: on/off		Met deze instructie kunt u het gebruikerslicht op de besturingseenheid en het programmeerbare licht op de uitgang 1 activeren en deactiveren. Voor het gebruikerslicht dat verbonden is met de uitgang 1, werkt de instructie alleen als de uitgang in de modus "gebruikerslicht" geprogrammeerd is (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > uitgang 1 (flash) > gebruikerslicht). LET OP! - Het uitschakelen van het gebruikerslicht gebeurt automatisch bij overschrijding van de timertijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd gebruikerslicht" (Functies besturingseenheid > geavanceerde parameters > configuratie uitgangen > tijd gebruikerslicht). Ingang geconfigureerd als normaal open.

Woonblok	Stap-voor-stap: de werkingsmodus sv5 woonblok 1 programmeren ("configuratie instructies" > "stap-voor-stap" > werkingsmodus: sv5 woonblok 1)	Deze instructie is in de fabriek geprogrammeerd op ingang 1, met werkingsmodus "sv5 woonblok 1" en instructiereeks "open - stop - sluit - open". Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de manoeuvre volgend op de eerder uitgevoerde (of nog aan de gang zijde) manoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de volgorde van de manoeuvres die voorz-ien is in de geprogrammeerde instructiereeks. Opmerking – Stap-voor-stap woonblok is een instructie bedoeld voor gebruik in een woonblok die doorgaans de programmering van alle zenders van de bewoners voorziet met enkel de toets "stap-voor-stap woonblok". Ingang geconfigureerd als normaal open.
Halt	Alt in opening/sluiting: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-L ("configuratie instructies" > "Alt in opening/sluiting" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de manoeuvre ogenblikkelijk stoppen en de applicatie de ingestelde werkingsmodus laten uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.
Open woonblok	Opening: de werkingsmodus opening woonblok 1 programmeren ("configuratie instructies" > "opening" > werkingsmodus: opening woonblok 1)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie de openings- manoeuvre uitvoeren tot de eindpositie bereikt is. Opmerking – Deze instructie is nuttig wanneer de aansturingfotocellen of een magnetische wikkeling gebruikt worden. Ingang geconfigureerd als normaal open.
foto Veiligheidsfunctie	Foto: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-F ("configuratie instructies" > "foto" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvretype uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.
foto 2 Veiligheidsfunctie	Foto 2: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-H ("configuratie instructies" > "foto 2" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvretype uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.
foto 3 Veiligheidsfunctie	Foto 3: de gewenste werkingsmodus programmeren door uw keuze te maken in Tabel 1-I ("configuratie instructies" > "foto 3" > werkingsmodus ...)	Wanneer men deze instructie verstuurt, laat de besturingseenheid de applicatie het gekozen manoeuvretype uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.
Deblokkeer en open		Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Deblokkeer en sluit		Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid deblokkeren (de normale werking wordt hervat) en de applicatie een sluitmanoeuvre laten uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Activeer automatische opening		Via deze instructie kunt u overgaan tot activering of deactivering van de functie van de fotocellen van de Bluebus-instructie en van de ingangen die geconfigureerd werden in de modus "opening woonblok". Opmerking – In de fabriek wordt deze functie ingesteld op actief. Bijvoorbeeld: als deze functie geactiveerd is, zal de besturingseenheid, bij gebruik van de aansturingfotocellen, de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Deactiveer automatische Opening		Via deze instructie kan de hierboven beschreven modus "Activeer automatische opening" gedeactiveerd worden. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Activeer Loop Detector		Met deze instructie kan de werking van de Loop Detectoren worden geactiveerd of gedeactiveerd. Opmerking – In de fabriek wordt deze functie ingesteld op actief. Bijvoorbeeld: wanneer deze functie actief is, zal de besturingseenheid, zodra er zich een wagen boven de Loop bevindt, de applicatie een openingsmanoeuvre laten uitvoeren. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Deactiveer Loop Detector		Met deze instructie wordt de hierboven beschreven modus "Activeer Loop Detector" gedeactiveerd. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Nood-Alt		Wanneer men deze instructie verstuurt, zal de besturingseenheid de actuele manoeuvre ogenblikkelijk stoppen en geen rekening houden met alle bewegingsinstructies. Ingang geconfigureerd als normaal gesloten.
Stap-voor-stap master		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zullen de beide slagbomen (Master/Slave) de openings- of sluitmanoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de voorgaande manoeuvre. Ingang geconfigureerd als normaal open.
Openen master		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zullen de beide slagbomen (Master/Slave) de "Opening ingang"-manoeuvre uitvoeren, geconfigureerd als normaal geopend.
Sluiten master		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zullen de beide slagbomen (Master/Slave) de "Sluiting ingang"-manoeuvre uitvoeren, geconfigureerd als normaal geopend.

Stap-voor-stap slave		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zal de slave-besturingseenheid de openings- of sluitmanoeuvre uitvoeren, afhankelijk van de voorgaande manoeuvre. Ingang geconfigureerd als normaal open.						
Openen slave		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zal de slave-besturingseenheid de "Opening ingang"-manoeuvre uitvoeren, geconfigureerd als normaal geopend.						
Sluiten slave		Wanneer deze instructie naar de master-besturingseenheid wordt verstuurd, zal de slave-besturingseenheid de "Sluiting ingang"-manoeuvre uitvoeren, geconfigureerd als normaal geopend.						
Loop Detector (0xfd)								
Deze parameters laten toe de werking van de detectielussen (loop detector) in te stellen. Voor alle parameters, met uitzondering van Voeding en Kalibratie, is het mogelijk afzonderlijk de parameters voor Loop1 en Loop2 te programmeren. Rechts bovenaan op het scherm van de Oview verschijnt het nummer van de loop die geprogrammeerd wordt. Om te veranderen van loop, gebruikt u de pijltjes < of >. De volgende parameters kunnen worden geprogrammeerd:								
<ul style="list-style-type: none"> • Voeding loop (0xe6) 								
Deze parameter is van het type ON/OFF; de in de fabriek ingestelde waarde "OFF" om de circuits van de loop detector te activeren of te deactiveren.								
<ul style="list-style-type: none"> • Kalibratie loop (0xe5) 								
Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Door de parameter in te stellen op "ON", start er een kalibratieprocedure; met andere woorden: de herkenning van de aangesloten lus. Opmerking: de kalibratie activeert automatisch de parameter "Voeding loop".								
<ul style="list-style-type: none"> • Gevoeligheid loop (0xe4) 								
Deze parameter kan ingesteld worden van 10 tot 100. De fabrieksinstelling is 80. Deze parameter stelt de minimale frequentieschommeling van de metaal-massa in die nodig is om de manoeuvre te activeren. Opmerking:								
<ul style="list-style-type: none"> - Stel een "hoge gevoeligheid" in om metaal-massa's met kleine afmetingen te detecteren. - Stel een "lage gevoeligheid" in om metaal-massa's met grote afmetingen te detecteren. 								
<ul style="list-style-type: none"> • Activering loop (0xe7) 								
Deze parameter is van het type ON/OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "ON". Door deze functie te activeren, zal de tussenkomst van de lus de beweging van de slagboombarrière activeren volgens de ingestelde werkingsmodi. Als de functie GEDEACTIVEERD wordt, krijgt de lus de status beschikbaar, zodat op het juiste ogenblik een van de uitgangen als LOOP (uitgang 1, 2, 3) op de besturingseenheid met de programmeereenheid Oview kan worden geprogrammeerd.								
<ul style="list-style-type: none"> • Werkingsmodus loop (0xea) 								
Dankzij deze parameter is het mogelijk de door de activering van de loop veroorzaakte werking toe te wijzen. Als de functie "Activeer loop" geactiveerd is en het instructiesignaal van de lus ACTIEF is, zal het gedrag van de slagboombarrière variëren naargelang van de ingestelde "werkingsmodus loop":								
<ul style="list-style-type: none"> - alleen openen (open woonblok) - alleen sluiten - alt - foto sluiten (FOTO met volledige omkering) 								
<ul style="list-style-type: none"> • Tijd herkalibratie loop (0xe9) 								
Parameter instelbaar van 2 tot 20 minuten, fabrieksinstelling bedraagt 20 minuten (=∞), staat voor de maximale tijd waarin de lus in gebruik is. Na die tijds-spanne wordt automatisch een herkalibratie geactiveerd om te melden dat de lus opnieuw vrij is. De instelling 20 minuten (=∞) negeert de tijdparameter en zal niet leiden tot herkalibratie omdat de lus in gebruik is.								
<ul style="list-style-type: none"> • Modus activering loop (0xe8) 								
Deze parameter kan worden ingesteld van 1 tot 5 (zie tabel hierna). De fabrieksinstelling is 1 en staat voor de activering van de instructie naargelang van het gedrag van de lus. Relais = instructiesignaal lus.	<table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <tr> <td data-bbox="925 1321 1161 1460">  </td> <td data-bbox="1161 1321 1410 1460">  </td> </tr> <tr> <td data-bbox="925 1460 1161 1599">  </td> <td data-bbox="1161 1460 1410 1599">  </td> </tr> <tr> <td data-bbox="925 1599 1161 1738">  </td> <td data-bbox="1161 1599 1410 1738"></td> </tr> </table>							
								
								
								
<ul style="list-style-type: none"> • Tijd activering loop (0xeb) 								
Deze parameter kan worden ingesteld van 0 tot 25 seconden. De fabrieksinstelling is 2. Deze parameter geeft de tijd "t" weer met betrekking tot de werkingsmodi beschreven in de tabellen voor "modi activering loop".								
<ul style="list-style-type: none"> • Frequentie loop (0xed) 								
Deze parameter geeft de trillfrequentie voor de geselecteerde lus in Hz weer. De waarde kan variëren van 0 tot 100000 Hz. Een waarde minder dan 15000 Hz betekent dat de lus niet aangesloten is en de besturingseenheid de werking uitsluit. De optimale waarde van de trillfrequentie voor de lus ligt tussen 30000 en 90000 Hz.								

configuratie INSTRUCTIES

Onder dit item worden de instructiecategorieën gegroepeerd die toegewezen kunnen worden aan de ingangen 1 - 2 - 3 (zie "configuratie ingangen - Tabel 1" om te zien welke instructies beschikbaar zijn). Iedere instructiecategorie biedt diverse werk- ingsmodi die beschreven zijn in een tabel (1-A, 1-B, etc.):

stap-voor-stap

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-A.

TABEL 1-A: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
"Industriële" werkingsmodus	De instructiereeks "open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon" wordt uitgevoerd.
Open - stop - sluit - stop	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open - stop - sluit - open	In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 1 - instructie "stap-voor-stap"). De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open - sluit - open - sluit	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Stap-voor-stap woonblok 1	De instructiereeks "sluit - stop - open - open" wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Maximale opening wordt bereikt. Opmerking – Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie het sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.
Stap-voor-stap woonblok 2	De instructiereeks "sluit - stop - open - open" wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Maximale opening wordt bereikt. Opmerking – Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie het sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks. Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Stap-voor-stap 2	De instructiereeks "open - stop - sluit - open" wordt uitgevoerd. Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid het manoeuvre van de instructie "gedeeltelijke opening 1" uitvoeren (configuratie ingangen > Tabel 1).
Persoon aanwezig	Het manoeuvre voor Opening of Sluiting wordt alleen uitgevoerd als men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

open gedeeltelijk

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-B.

TABEL 1-B: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Open - stop - sluit - stop	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open - stop - sluit - open	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open - sluit - open - sluit	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Stap-voor-stap woonblok 1	De instructiereeks "sluit - stop - open gedeeltelijk 1 - open gedeeltelijk 1" wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde wordt bereikt die geprogrammeerd is in de functie "Gedeeltelijke opening 1". Opmerking – Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie het sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks.
Stap-voor-stap woonblok 2	De instructiereeks "sluit - stop - open gedeeltelijk 1 - open gedeeltelijk 1" wordt uitgevoerd totdat de afstandswaarde voor Gedeeltelijke opening 1 wordt bereikt. Opmerking – Als er na deze instructie een andere instructie wordt verstuurd, zal de applicatie het sluitmanoeuvre uitvoeren met dezelfde instructiereeks. Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Persoon aanwezig	De manoeuvre voor Gedeeltelijke opening 1 of de sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).
"Industriële" werkingsmodus	De instructiereeks "open in semi-automatische modus - sluit bij aanwezigheid van persoon" wordt uitgevoerd.

open

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-C.

TABEL 1-C: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Open - stop - open	In de fabriek ingestelde werkingsmodus (ingang 2 - instructie "open"). De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Open woonblok 1	De openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd.
Open woonblok 2	De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd: "open - open". Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Open 2	Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender minder dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid het manoeuvre van de instructie "gedeeltelijke opening 1" uitvoeren (configuratie ingangen > Tabel 1).
Open persoon aanwezig	De openingsmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd indien men de toets van de zender ingedrukt houdt (persoon aanwezig).

sluit

In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-D.

TABEL 1-D: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Sluit - stop - sluit	In de fabriek ingestelde instructiereeks (ingang 3 - instructie "sluit"). De beschreven instructiereeks wordt uitgevoerd.
Sluit woonblok 1	De instructiereeks "sluit - sluit" wordt uitgevoerd.

Sluit woonblok 2	De instructiereeks "sluit - sluit" wordt uitgevoerd. Belangrijk – Wanneer men bij het versturen van een instructie de toets van de zender langer dan 2 seconden ingedrukt houdt, zal de besturingseenheid de Stop activeren.
Sluit persoon aanwezig	De sluitmanoeuvre wordt alleen uitgevoerd als de instructie wordt verstuurd terwijl er een persoon aanwezig is.
Stop	
In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-E.	
TABEL 1-E: CONFIGURATIE INSTRUCTIES	
WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Stop	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, laat hij de aan de gang zijde manoeuvre geleidelijk en in korte tijd stoppen (niet onmiddellijk).
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie "stop" ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde manoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren.
foto	
In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-F.	
TABEL 1-F: CONFIGURATIE INSTRUCTIES	
WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en activeert hij de volledige omkering (opening). Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren (open-ing). Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
Stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre. Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
tijdelijke stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren. Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
Tijdelijke stop 2 (0x1c)	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert ze het sluitingsmanoeuvre zolang de instructie actief is. Wanneer de instructie niet langer actief is, hervat de besturingseenheid het sluitingsmanoeuvre dat voordien uitgevoerd werd. - Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
foto 2	
In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-H.	
TABEL 1-H: CONFIGURATIE INSTRUCTIES	
WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
stop en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Bij ontvangst van de instructie blokkeert de besturingseenheid het lopende openingsmanoeuvre en laat ze de applicatie de volledige omkering uitvoeren (sluiting). Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
stop en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre en laat hij de applicatie een korte omkering in tegengestelde richting uitvoeren (sluiting). Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
Stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre. Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
tijdelijke stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren. Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
foto 3	
In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-I.	
TABEL 1-I: CONFIGURATIE INSTRUCTIES	
WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
tijdelijke stop	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert hij de aan de gang zijde sluitmanoeuvre zo lang de instructie actief is. Wanneer de instructie daarentegen niet langer actief is, laat de besturingseenheid de applicatie een openingsmanoeuvre uitvoeren.
Stop	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, stopt hij de aan de gang zijde manoeuvre.
halt in opening	
In deze instructie categorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-L.	
TABEL 1-L: CONFIGURATIE INSTRUCTIES	
WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Halt	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid bij ontvangst van de instructie het lopende openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijde openingsmanoeuvre onmiddellijk stop-pen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).

halt en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Bij ontvangst van de instructie blokkeert de besturingseenheid het lopende openingsmanoeuvre en laat ze de applicatie de volledige omkering uitvoeren (sluiting). Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.
-------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

halt in sluiting
In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-M.

TABEL 1-M: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Halt	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegen-gestelde richting laten uitvoeren (opening).
halt en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert ze de actuele sluitmanoeuvre en activeert ze de volledige omkering (opening). Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

obstakeldetectie bij opening
In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-N.

TABEL 1-N: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Halt	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer dit type werking is ingesteld, zal de besturingseenheid bij ontvangst van de instructie het lopende openingsmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde openingsmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegengestelde richting laten uitvoeren (sluiting).
halt en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Bij ontvangst van de instructie blokkeert de besturingseenheid het lopende openingsmanoeuvre en laat ze de applicatie de volledige omkering uitvoeren (sluiting). Let op! – Tijdens de uitvoering van het sluitmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

obstakeldetectie bij sluiting
In deze instructiecategorie is het mogelijk één van de werkingsmodi te kiezen die beschreven zijn in Tabel 1-O.

TABEL 1-O: CONFIGURATIE INSTRUCTIES

WERKINGSMODUS	BESCHRIJVING
Halt	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk blokkeren.
halt en korte omkering	Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, zal hij de aan de gang zijnde sluitmanoeuvre onmiddellijk stoppen en de applicatie een korte omkering van de manoeuvre in tegen-gestelde richting laten uitvoeren (opening).
halt en omkering	In de fabriek ingestelde werkingsmodus. Wanneer de besturingseenheid de instructie ontvangt, blokkeert ze de actuele sluitmanoeuvre en activeert ze de volledige omkering (opening). Let op! – Tijdens de uitvoering van het openingsmanoeuvre wordt deze instructie genegeerd.

configuratie UITGANGEN

Onder dit item worden de functies gegroepeerd die beschikbaar zijn en toegewezen kunnen worden aan de uitgangen 1 (flash) - 2 - 3 die aanwezig zijn op de besturingseenheid van een automatisering. Iedere uitgang biedt diverse functies, die beschreven zijn in een tabel (Tabel 2, Tabel 3, etc.):

UITGANG
Traffic Light-uitgang voor de aansluiting van het interne knipperlicht XBA7 of XBA8.

TABEL 2: CONFIGURATIE UITGANGEN

FUNCTIE	BESCHRIJVING
sca (0x01)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: lampje uit = applicatie in positie van Maximale sluiting; langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening.
SCA1 (0x14)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van maximale opening of maximale sluiting; langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; lampje uit = applicatie staat stil, zowel in positie van maximale opening als in positie van maximale sluiting.
SCA2 (0x15)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van maximale sluiting; langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; lampje uit = applicatie staat stil, in positie van maximale sluiting.
Hek geopend (0x02)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening; lampje uit = applicatie in andere posities.
Hek gesloten (0x03)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale sluiting; lampje uit = applicatie in andere posities.

Knipperlicht (0x05)	Dankzij deze functie kan het knipperlicht door regelmatig knippen (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre.
Knipperend 1 (0x13)	Deze functie laat het lampje constant knippen, met regelmatige knippering (0,5 seconden aan; 0,5 seconde uit), zowel tijdens de uitvoering van een manoeuvre als wanneer de slagboom stilstaat.
Gebruikerslicht (0x06)	Dankzij deze functie kan het licht gaan branden tijdens de manoeuvre en gedurende een tijdsduur ingesteld in de parameter "Tijd gebruikerslicht". Deze functie kan ook in modus "ON/OFF" worden geactiveerd.
Altijd aan (0x16)	Deze functie laat het lampje altijd branden, zowel tijdens de uitvoering van een manoeuvre als wanneer de poort gesloten is.
Rood verkeerslicht (0x0d)	Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een sluitmanoeuvre aan: langzaam knippen = uitvoering van de sluitmanoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale sluiting; lampje uit = applicatie in andere posities.
Groen verkeerslicht (0x0e)	Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een openingsmanoeuvre aan: langzaam knippen = uitvoering van de openingsmanoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening; lampje uit = applicatie in andere posities.
Eenrichtingsverkeerslicht (0x1a)	Voor deze functie is het knipperverkeerslicht XBA8 noodzakelijk, dat in de volgende modus werkt: - Als de slagboom geopend is, wordt een groen signaal gegeven; in alle andere gevallen wordt het rode signaal gegeven. Opmerking: als de functie "Voorwaarschuwing" geactiveerd is, wordt het begin van de manoeuvre voorafgegaan door een knipperend rood signaal.
Verkeerslicht met wisselende richting (0x1c)	Voor deze functie is het knipperverkeerslicht XBA8 noodzakelijk, dat in de volgende modus werkt: Wanneer er van binnenuit een openingsinstructie wordt gegeven, wordt het groene signaal aan de binnenkant en het rode signaal aan de buitenkant geactiveerd; daarbij wordt voorrang gegeven aan de interne instructie. Wanneer er van buitenaf een openingsinstructie wordt gegeven, wordt het groene signaal aan de buitenkant en het rode signaal aan de binnenkant geactiveerd; daarbij wordt voorrang gegeven aan de externe instructie. Wanneer de poort gesloten is of wordt, wordt aan beide kanten een rood signaal gegeven. Om in deze modus te kunnen werken, moeten de instructies in de volgende modus naar de besturingseenheid worden verzonden: - Interne instructies: Ingang 2 of Loop1 geconfigureerd als open - Externe instructies: Ingang 3 of Loop2 geconfigureerd als open
Eenrichtingsverkeerslicht voor voetgangers (0x21)	Voor deze functie is het knipperverkeerslicht XBA8 noodzakelijk, dat in de volgende modus werkt: - slagboom gesloten: groen binnen, rood buiten - slagboom open: rood binnen, groen buiten - slagboom in andere stand: rood binnen en buiten
Radiokanaal 1 (0x0f)	Bij verzending van een instructie met de zender wordt deze uitgang geactiveerd. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.
Radiokanaal 2 (0x10)	Bij verzending van een instructie met de zender wordt deze uitgang geactiveerd. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.
Radiokanaal 3 (0x11)	Bij verzending van een instructie met de zender wordt deze uitgang geactiveerd. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.
Radiokanaal 4 (0x12)	Bij verzending van een instructie met de zender wordt deze uitgang geactiveerd. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren.

uitgang 1 (flash)

Voor deze uitgang is het mogelijk één van de functies te kiezen die beschreven zijn in Tabel 3.

TABEL 3: CONFIGURATIE UITGANGEN

FUNCTIE	BESCHRIJVING
Niet gespecificeerd	De uitgang wordt nooit geactiveerd.
sca (= lampje Poort Open)	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: lampje uit = applicatie in positie van Maximale sluiting;
	langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
Sca1	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van maximale opening of maximale sluiting; langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; lampje uit = applicatie staat stil, zowel in positie van maximale opening als in positie van maximale sluiting. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W

Sca2	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van maximale sluiting; langzaam knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase openingsmanoeuvre; snel knipperend lampje = applicatie in uitvoeringsfase sluit- manoeuvre; lampje uit = applicatie staat stil, in positie van maximale sluiting. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
poort open	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening; lampje uit = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
poort gesloten	Het geprogrammeerde lampje geeft de werkingsstatussen van de besturingseenheid aan: vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale sluiting; lampje uit = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
Lampje	Het geprogrammeerde lampje geeft aan hoeveel manoeuvres er zijn uitgevoerd en daarmee dus ook de eventuele noodzaak tot het uitvoeren van onderhoud aan de installatie: lampje brandt gedurende 2 sec aan het begin van de openingsmanoeuvre = aantal manoeuvres minder dan 80%; lampje knippert gedurende de uitvoering van de volledige manoeuvre = aantal manoeuvres tussen '80 en 100%; lampje knippert altijd = aantal manoeuvres meer dan 100%.
Knipperlicht	Dankzij deze functie kan het knipperlicht door regelmatig knipperen (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre. Uitgang actief 12 Vcc / max. 21 W
Knipperlicht 1	Deze functie laat het lampje constant knipperen, met regelmatige knippering (0,5 seconden aan; 0,5 seconde uit), zowel tijdens de uitvoering van een manoeuvre als wanneer de slagboom stilstaat. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
Knipperlicht aan 24V	Dankzij deze functie kan het controlelampje door regelmatig knipperen (0,5 seconde aan, 0,5 seconde uit) aangeven dat de automatisering bezig is met het uitvoeren van een manoeuvre. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
Gebruikerslicht	Deze functie is van het type ON/OFF. Belangrijk – Aangezien het licht niet bestuurd wordt door een timer, wordt om veiligheidsredenen aangeraden een geschikte lamp te gebruiken, die de warmte van het uitgestraalde licht goed verdraagt. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
Altijd aan	Deze functie laat het lampje altijd branden, zowel tijdens de uitvoering van een manoeuvre als wanneer de poort gesloten is. Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
elektrisch slot 1	Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen". Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
elektrische vergrendeling 1	Wanneer deze functie geprogrammeerd is zal, wanneer de openingsmanoeuvre wordt uitgevoerd, het elektrische slot geactiveerd worden gedurende de tijd die geprogrammeerd is in de functie "tijd elektrisch slot - configuratie uitgangen". Uitgang actief 24 Vcc / max. 10 W
zuignap 1	Wanneer deze functie geprogrammeerd is, zal de zuignap actief worden wanneer de applicatie zich in de positie van maximale sluiting bevindt. Opmerking – In alle andere situaties is de zuignap gedeactiveerd. Wanneer de zuignap gedeactiveerd wordt, zal, voordat er een openingsmanoeuvre begint, de tijd worden afgeteld die geprogrammeerd is in de functie "tijd zuignap - configuratie uitgangen" die het begin van de manoeuvre vertraagt. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
rood stoplicht	Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een sluitmanoeuvre aan: langzaam knipperen = uitvoering van de sluitmanoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale sluiting; lampje uit = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
groen stoplicht	Deze functie geeft de activiteit van de applicatie gedurende de fasen van een openingsmanoeuvre aan: langzaam knipperen = uitvoering van de openingsmanoeuvre; vast brandend lampje = applicatie in positie van Maximale opening; lampje uit = applicatie in andere posities. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
radiokanaal nr.1	Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Dit is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
radiokanaal nr.2	Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstalleerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

radiokanaal nr.3	Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstal-leerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
radiokanaal nr.4	Als dit radiokanaal wordt ingesteld voor de configuratie van de uitgang 1 (flash) zal, wanneer er een instructie wordt verstuurd met de zender, dit kanaal actief worden. Deze modus is nuttig wanneer er in dezelfde installatie externe inrichtingen geïnstal-leerd worden (bijvoorbeeld een hulplicht), die met één enkele zender bestuurd moeten worden. WAARSCHUWING – Als in de ontvanger van de besturingseenheid dit radiokanaal niet vrij is omdat het eerder in het geheugen werd opgeslagen met een instructie, zal de besturingseenheid bij activering van het kanaal met de zender uitsluitend de geprogrammeerde uitgang activeren en de instructie naar de motor toe negeren. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
Loop1	Deze uitgang overschrijft de status van de instructie afkomstig van Loop1 volgens de ingestelde configuratie. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W
Loop2	Deze uitgang overschrijft de status van de instructie afkomstig van Loop2 volgens de ingestelde configuratie. Uitgang actief 24Vcc / max. 10 W

uitgang 2

Voor deze uitgang is het mogelijk een van de functies te kiezen die beschreven worden in deze tabel 3, inclusief de hierna beschreven functies.

Zoemer/sirene (0x1d)	Dankzij deze functie kan de uitgang (aangesloten op een sirene) worden geactiveerd wanneer de (amperometrische) krachtbegrenzer tijdens dezelfde manoeuvre tweemaal is tussengekomen. Wanneer deze situatie zich voordoet, blokkeert de slagboom en worden geen instructies meer ontvangen. De sirene blijft gedurende 5 minuten actief; zodra deze tijd is verstreken, wordt de sirene gedeactiveerd, maar de slagboom blijft geblokkeerd. Om de slagboom te deblokken, moet de STOP-knop op de besturingseenheid worden ingedrukt of via een tussenkomst op de STOP-klemingang. Uitgang actief 24Vcc / max. 10W
-----------------------------	----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

uitgang 3

Voor deze uitgang is het mogelijk een van de functies te kiezen die beschreven worden in deze tabel 3, inclusief de hierna beschreven functies.

Fan/ventilator (0x20)	Dankzij deze functie kan de uitgang (aangesloten op een ventilator) worden geactiveerd wanneer de slagboom in beweging is en gedurende 1 minuut na het einde van de manoeuvre. Uitgang actief 24Vcc / max. 10W
------------------------------	-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Tijd elektrisch slot

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de in de fabriek ingestelde waarde is 2 sec. Met deze functie kunt u instellen hoe lang de als elektrisch slot geprogrammeerde uitgang geactiveerd blijft.

tijd vertraging zuignap

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0,1 en 10 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 2 sec. Met deze functie kunt u in de besturingseenheid de gewenste tijd programmeren die moet verstrijken tussen het einde van een sluitmanoeuvre en het begin van een openingsmanoeuvre, wanneer de zuignap wordt losgetrokken.

tijd gebruikerslicht

Deze parameter wordt uitgedrukt in seconden en kan worden ingesteld op een waarde tussen 0 en 250 sec.; de fabrieksinstelling bedraagt 60 sec. Met deze functie programmeert u de gewenste duur waarin het gebruikerslicht blijft branden bij de verschillende uitgangen.

DIAGNOSTIEK

ingangen / uitgangen

Met deze functie kan de werkingsstatus van alle ingangen en uitgangen op de besturingseenheid worden weergegeven. De functies van de ingangen en de uitgangen zijn beschreven in Tabel 4.

Positie automatisering

Geeft de effectieve positie van de encoder aan en wordt uitgedrukt in encoderimpulsen met inachtneming van de sluitstand.

TABEL 4: DIAGNOSTIEK ingangen / uitgangen

FUNCTIE	BESCHRIJVING
• Diagnose 1 - IN	
INGANGEN RADIO (On / Off):	
Kanaal 1	Geeft aan wanneer kanaal 1 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 2	Geeft aan wanneer kanaal 2 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 3	Geeft aan wanneer kanaal 3 van de radio-ontvanger actief is.
Kanaal 4	Geeft aan wanneer kanaal 4 van de radio-ontvanger actief is.
SERIËLE INGANGEN RADIO	Geeft aan wanneer de besturingseenheid via BusT4 een seriële instructie ontvangt van een radio-ontvanger; er kunnen minimaal 1 en maximaal 15 van dergelijke instructies zijn.
Loop1	Geeft aan wanneer de lus geactiveerd wordt door de aanwezigheid van een metaal massa.
Loop2	Geeft aan wanneer de lus geactiveerd wordt door de aanwezigheid van een metaal massa.
TOETSEN KAART:	
nr. 1	Geeft aan wanneer toets 1 (= OPEN) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
nr. 2	Geeft aan wanneer toets 2 (= STOP) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
nr. 3	Geeft aan wanneer toets 3 (= CLOSE) op de besturingseenheid wordt ingedrukt.
KEUZESCHAKELAAR RICHTING	Geeft de werkingsstatus aan van de keuzeschakelaar voor de richting waarin een manoeuvre op de applicatie wordt uitgevoerd.

STATUS INGANGEN:	
ing 1	Geeft aan wanneer ingang 1 actief is.
ing 2	Geeft aan wanneer ingang 2 actief is.
ing 3	Geeft aan wanneer ingang 3 actief is.
ing alt	Geeft aan wanneer de ingang 'alt' actief is.
CONFIGURATIE "ALT"	Geeft aan wat voor soort aansluiting er aanwezig is op de klem 'alt'. De aansluitingen kunnen van de volgende typen zijn: niet geconfigureerd; NC; NA; 1 resistieve rand 8K2; 2 resistieve randen 8K2; 1 optische rand OSE; buiten bereik.
MOTOR 1 (On / Off):	
Eindpositie openingsbeweging	Geeft aan wanneer de motor 1 de afstandswaarde voor Maximale opening bereikt.
Eindpositie sluitbeweging	Geeft aan wanneer motor 1 de afstandswaarde voor maximale sluiting bereikt.
DREMPEL MANOEUVRE:	Geeft de werkingsstatus van de begrenzer van het aantal manoeuvres aan, uitgedrukt in verschillende niveaus:
	1e niveau: OK;
	2e niveau: DREMPEL 1; de manoeuvre start met een vertraging van 2 sec.;
	3e niveau: DREMPEL 2; de manoeuvre start met een vertraging van 5 sec.;
	4e niveau: MOTORALARM; de manoeuvre start alleen als er een persoon aanwezig is.
LAATSTE 8 MANOEUVRES	Geeft de eventuele storingen aan die zich kunnen voordoen gedurende de normale werking van de applicatie, de laatste 8 uitgevoerde manoeuvres worden weergegeven.
OPENEN KASSA	Diagnose 1 – OUT
• Geeft aan of deze functie actief is.	
ALGEMENE GEGEVENS:	
Stand-by	Geeft aan wanneer de automatisering in de stand-by modus is.
STROOMTOEVOER:	Geeft aan welk type stroomvoorziening de automatisering gebruikt: elektriciteitsnet (120/230 Vac) of bufferbatterij (24 Vcc).
FOUTENGEHEUGEN:	
Map M1	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de in het geheugen opgeslagen gegevens met betrekking tot de waarden van de kracht die de motor 1 nodig heeft voor het uitvoeren van een manoeuvre.
Rego (inst.)	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de gegevens die zijn opgeslagen in de besturingseenheid met betrekking tot de instelbare parameters.
Functies	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de functies die geprogrammeerd kunnen worden met de Oview.
Halt	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de ingang 'alt'.
Bluebus	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de configuratie van de inrichtingen verbonden met de Bluebus-ingang.
Afstandswaarden	Geeft aan of er een fout aanwezig is in de opgeslagen gegevens met betrekking tot de afstandswaarden.
STATUS ENCODER:	
Ass M1 (Abs M1)	Geeft aan of er een leesfout of werkingsstatusfout van de absolute encoder van motor 1 aanwezig is.
UITGANGEN:	
Out1	Geeft aan wanneer de uitgang 1 actief is. Let op – 12/24 Vcc spanning aanwezig.
Out M1	Geeft aan wanneer de motor 1 in werking is.
ALARMEN:	
Overbelasting out 1	Duidt op een elektrische overbelasting of kortsluiting in de uitgang of in het gebruikerslicht op de besturingseenheid.
Overbelasting out 2	Wijst op een elektrische overbelasting of een kortsluiting in uitgang 2.
Overschrijding eindpositie laag M1	Geeft aan dat de absolute encoder van de motor 1 zich in een positie bevindt nabij de minimumlimiet (0%) waarbij de motor niet moet functioneren.
Overschrijding eindpositie hoog M1	Geeft aan dat de absolute encoder van motor 1 zich in een positie bevindt in de buurt van de maximumlimiet (100%) waarbij de motor niet mag functioneren.
overige parameters	
Deze functie maakt het mogelijk de werkingsstatus van enkele door de besturingseenheid gemeten parameters weer te geven. De parameters zijn beschreven in de Tabel 5.	
TABEL 5: DIAGNOSTIEK overige parameters	
PARAMETER	BESCHRIJVING
• Diagnose 2	
DIVERSE PARAMETERS:	
Gebruikerslicht	Dit is de timer voor uitschakeling van het gebruikerslicht.
Pauzetijd	Dit is de timer voor het tellen van de pauzetijd tussen de ene manoeuvre en de andere.
Spanning gebruikers	Dit is de spanning die geleverd wordt aan de externe inrichtingen.
Gemiddelde stroom Bus	Dit is de waarde van de stroom die wordt opgenomen door de inrichtingen die zijn verbonden met de bluebus uitgang, berekend als percentage.
MOTOR 1:	
Koppel	Dit is de waarde van het koppel dat gedurende de manoeuvre wordt ontwikkeld door de motor 1, berekend als percentage.
Snelheid	Dit is de waarde van de snelheid van de motor 1 gedurende de manoeuvre, berekend als percentage.
Spanning	Dit is de gemiddelde spanning die gedurende de manoeuvre aan de motor 1 wordt geleverd, berekend als percentage.

Positie	Dit is de fysieke positie van de encoder, berekend als percentage: de waarde van de minimumlimiet van de encoder (gelijk aan de waarde 0 = 0%) en de waarde van de maximumlimiet van de encoder (gelijk aan de waarde 4096 = 100%) worden beschouwd als limietwaarden. Deze indicatie is nuttig om te begrijpen of de encoder een eindpositie heeft overschreden, oftewel, of hij zich buiten de gebruikszone van de absolute encoder bevindt.
diagnostiek bluebus inrichtingen	
Deze functie maakt het mogelijk het type inrichting, de werkingsstatus en de configuratie van de met de Bluebus uitgang verbonden inrichtingen weer te geven. Deze parameters zijn beschreven in de Tabel 6.	
TABEL 6: DIAGNOSTIEK bluebus inrichtingen	
PARAMETER	BESCHRIJVING
• Bluebus	
FOTOCELLULE:	
FOTO II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 1	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 1 II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 2	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 2 II	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO 3	Geeft aan of de fotocel aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT A	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT B	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FT C	Geeft aan of de gevoelige rand aanwezig is, wat zijn werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO OPEN	Geeft aan of de aansturingfocel aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
FOTO OPEN II	Geeft aan of de aansturingfocel aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
INSTRUCTIES:	
CMD 1 (INSTR 4)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 2 (INSTR 4)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 3 (INSTR 4)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 4 (INSTR 4)	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 5 (SEM1)	Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 1" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
CMD 6 (SEM2)	Geeft aan of de besturingsinrichting voor het "stoplicht 2" aanwezig is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
OVERIGE:	
POORT	Dit is de constante werkingsstatus van de applicatie.
BLOKKERING AUTOMATISERING	Geeft aan wanneer de automatisering geblokkeerd is na het versturen van een "Blokkeer" instructie.
GEHEUGEN	Signaleert een probleem met betrekking tot de in het geheugen van de besturingseenheid opgeslagen gegevens van de bluebus inrichtingen.
BUS	Geeft kortsluiting in de bluebus uitgang aan.
STAND-BY	Geeft aan wanneer de besturingseenheid in stand-by status is.
OVERIGE INRICHTINGEN:	
GEBRUIKERSLICHT	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
ZUIGNAP	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
SLOT	Geeft aan of de besturingsinrichting aanwezig is, wat haar werkingsstatus is en of het gegeven correct in de besturingseenheid is opgeslagen.
STOPLICHTEN:	
STOPLICHT 1	Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.
STOPLICHT 2	Geeft de werkingsstatus van de inrichting aan.

Visuele diagnostiek (0xd5)

Bij activering van de functie geven de programmeringsleds (L1 tot L8) niet langer de status van de programmeerfuncties aan, maar geven ze de volgende statussen weer:

- L1: activering out1
- L2: activering out2
- L3: activering out3
- L4: antwoord BusT4
- L5: activering Loop1
- L5: activering Loop2
- L7: activering motor
- L8: activering rem

De functie Visuele diagnostiek wordt niet in het geheugen opgeslagen, dus bij iedere opstart geven de leds de programmeerfuncties aan.

ONDERHOUD

handmatige alarmdrempel

Aan deze parameter kan een waarde tussen 0 en 16.777.215 (manoeuvres) worden toegekend; in de fabriek wordt deze waarde ingesteld op ca. 200.000 (manoeuvres). Met deze functie is het mogelijk een referentielimiet te programmeren; wanneer deze limiet wordt overschreden is het goed de automatisering een onderhoudsbeurt te geven.

deeltelling

Met deze functie is het mogelijk na te gaan hoeveel manoeuvres een automatisering heeft uitgevoerd na de laatste onderhouds-beurt.

onderhoud annuleren

Deze parameter is van het type ON / OFF; de in de fabriek ingestelde waarde is "OFF". Met deze functie kan de waarde van de "deelteller" op nul worden gezet; dit moet gebeuren nadat de automatisering een onderhoudsbeurt heeft gehad.

GEAVANCEERDE FUNCTIES

overzicht gebeurtenissen

Met deze functie is het mogelijk de door de besturingseenheid gegenereerde of ontvangen "gebeurtenissen" weer te geven. Onder "gebeurtenis" verstaat men een conditie die ertoe leidt dat de werkingsstatus van de besturingseenheid verandert. Enkele voorbeelden: de activering van een ingang, het einde van een manoeuvre, de inwerkingtreding van een fotocel of van de 'alt'-ingang enz. In dit gedeelte is het mogelijk de datum en het type van de gebeurtenis weer te geven.

bijwerking firmware

De functie dient voor het bijwerken van de firmware van een besturingseenheid met een andere compatibele firmware, zonder verplichting tot het vervangen van de kaart.

Ga voor de bijwerking als volgt te werk:

01. Download het bijwerkingsbestand van de firmware (de bijwerking van de software is beschikbaar op de website www.nice-service.com).

02. Selecteer onder het item "Geavanceerde functies" de functie "Bijwerking firmware".

03. In het scherm dat verschijnt, selecteert u eerst "Selecteer bestand" en vervolgens het net gedownloade bijwerkingsbestand. Aan de linkerkant van het scherm zijn de gegevens met betrekking tot de software van de bij te werken inrichting te lezen en aan de rechterkant de gegevens met betrekking tot de compatibele bijwerkingssoftware en hardwareversies;

04. 04. 4. Als het bestand compatibel is verschijnt op de knop het opschrift "Werk firmware bij"; als u dit selecteert, begint de bijwerkingsprocedure. Als na afloop van de procedure het opschrift "Bijwerking met succes voltooid" verschijnt, betekent dit dat de bijwerking voltooid is. Als daarentegen op de knop het opschrift "Probeer opnieuw" verschijnt, selecteert u de knop om de bijwerking overnieuw te doen.

Als u er niet in slaagt de bijwerking uit te voeren, is het mogelijk meerdere malen opnieuw te proberen of terug te gaan naar het scherm "Lijst inrichtingen" door "Terug" te selecteren en daarna te beslissen op welke manier u verder wilt gaan. In dit scherm zal de inrichting waarmee u eerder aan het werk was niet meer zichtbaar zijn, om hem weer te geven moet u de pijl rechtsonder op het scherm selecteren en vervolgens de functie "Inrichtingen in boot-fase". Op die manier zoekt u inrichtingen die klaar zijn voor een bijwerking van de firmware.

Op dit punt is het mogelijk opnieuw te proberen om de bijwerking uit te voeren, door de hierboven beschreven procedure in zijn geheel te herhalen.

Als het niet mogelijk is de bijwerking uit te voeren, wordt aanbevolen contact op te nemen met de klantenservice van Nice.

toegang gebruiker

Via deze functie kan de installateur selecteren welke functies en parameters voor de gebruiker zichtbaar en instelbaar moeten zijn. De installateur kan om veiligheidsredenen bijvoorbeeld verhinderen dat de gebruiker de parameters voor kracht en snelheid van de motor van een automatisering wijzigt.

De gebruikerstoegang kan uitsluitend worden beheerd met behulp van het "installateurswachtwoord" (wachtwoordbeheer – algemene functies). Opmerking

– Alle parameters van de verschillende functies van een besturingseenheid of van een ontvanger worden in de fabriek op 'gedeactiveerd' ingesteld.